

**DESCRIPTION OF PRODUCTS**

# 产品说明

--V1.2



T10L 电台信道-无线 PLC

0218EE

[www.T50rtu.com](http://www.T50rtu.com)

T50rtu@sina.com

北京捷麦顺驰科技有限公司

## 目 录

1. 概述.....	5
1.1    捷麦 PLC 概述.....	5
1.2    产品系列介绍 .....	5
1.3    T10L 产品概述 .....	8
2. 外观尺寸及指标.....	9
2.1    外观及说明 .....	9
2.2    内部等效逻辑图.....	9
2.3    端子接口说明 .....	10
2.4    LED 指示灯.....	10
2.5    技术指标 .....	11
2.6    安装方法 .....	12
3. IO 口功能.....	13
3.1    特性 .....	13
3.2    输入接线示意图.....	13
3.3    输出接线说明 .....	14
3.4    IO 输入档位选择.....	15
3.5    上电初始输出状态 .....	16
3.6    滤波参数设置 .....	16
3.6.1    数字量滤波器.....	16
3.6.2    模拟量滤波器.....	18
3.7    IO 口的采集与控制 .....	19
4. 用户编程.....	20
4.1    编程连接 .....	20
4.2    PLC 编程软件开发环境.....	21
4.3    梯形图/STL 编程 .....	22

4.3.1	主界面 .....	22
4.3.2	编程资源 .....	22
4.4	C 语言编程 .....	23
4.4.1	主界面 .....	23
4.4.2	编程资源 .....	23
5.	通信 .....	24
5.1	串口通信 .....	24
5.1.1	收发数据 .....	24
5.1.2	参数及设置 .....	25
5.1.3	串口电平转换 .....	26
5.2	无线数传电台通信 .....	29
5.2.1	收发数据 .....	29
5.2.2	参数及设置 .....	30
5.2.3	辅助功能 .....	31
5.2.4	天线 .....	32
5.3	串口信道与无线电台信道的比较 .....	33
5.3.1	通信架构相同 .....	33
5.3.2	通信延时时间不同 .....	33
5.3.3	全双工和半双工的区别 .....	34
6.	组建主从测控网络 .....	35
6.1	主从网的基本概念与架构 .....	35
6.2	主站的构成 .....	36
6.2.1	计算机做主站 .....	36
6.2.2	用户主站设备做主站 .....	37
6.2.3	PLC 做主站 .....	37
6.3	PLC 做分站 .....	40
7.	组建主从测控网络 .....	41
7.1	主从网的基本概念与架构 .....	41

---

7.2	主站的构成.....	42
7.2.1	计算机做主站.....	42
7.2.2	用户主站设备做主站 .....	43
7.2.3	PLC 做主站 .....	43
7.3	PLC 做分站 .....	46
7.4	工程实例 .....	47
7.4.1	项目需求.....	47
7.4.2	方案选择.....	47
7.4.3	参数设置.....	48
7.4.4	程序设计 .....	49
8.	附录.....	52
8.1	相关文档及阅读指南.....	52
8.2	版权声明 .....	53
8.3	免责声明 .....	53
8.4	技术支持 .....	53
8.5	变更历程 .....	54

## 1. 概述

### 1.1 捷麦 PLC 概述

捷麦无线 PLC 专用于远程测控系统。具有常规 PLC 在输入输出 IO 的特性（自带多路开关量/模拟量/输入采集通道、多路继电器/OC 门输出通道及 IO 路数可扩展）；编程语言除支持梯形图和 STL 语言外，还支持 C 语言；通信方式上除串口 RS-485\RS-232\TTL\TCP/IP 网口外，有具备 4G/2G/短信/WIFI/数传电台等无线通信能力。

无线 PLC 在常规 PLC 特点和性能的基础上针对远程测控做了优化：硬件上除具备传统 PLC 的输入采集、输出控制、定时器和串口通信等功能外，还增加了无线通信功能，在软件上除具备传统 PLC 的读输入、执行程序、处理通信请求、执行 CPU 自诊断和写输出这五个扫描周期过程外，还增加了信道管理、驱动管理、采集管理和应用管理等远程测控组网功能。

无线 PLC 与传统 PLC 相比最大的优势：无需外接无线通信模块和编写通信接口驱动程序等工作，就可以直接构建远程测量系统、远程控制系统和远程报警系统等远程测控方案。

### 1.2 产品系列介绍

全系列产品的 IO 通道接口定义及用户程序框架的高度兼容，您可以在不必修改原始主从测控系统的主从硬件分布，IO 通道接线位置等硬件变动，及少量修改软件（信道名称替换）的条件下，将您的测控系统更换到其他的无线信道上，例如由以前的无线数传通信切换至 4G 的 GPRS 通信。

**所有系列都包含：**

9-24V宽电压供电

梯形图/STL编程

兼容西门子指令

开关量输入采集

4-20mA输入采集

0-10V输入采集

脉冲输入采集

输入路数可扩展

继电器输出控制

OC门输出控制

输出路数可扩展

串口RS-485/232

TCP/IP网口接口

**T10系列**内置主站  
采集管理C语言  
用户编程高速率  
无线通信  
115.2kbps0.5W小  
功率射频  
≤2KM5.0W中  
功率射频  
≤8KM430MHz  
民用频段  
数传电台**T12系列**内置主站  
采集管理C语言  
用户编程高速率  
无线通信  
115.2kbps0.5W小  
功率射频  
≤3KM5.0W中  
功率射频  
≤10KM25W大  
功率射频  
≤30KM230MHz  
工控频段  
数传电台**T2x系列**内置主站  
采集管理C语言  
用户编程短信  
通信功能提供  
数据交换  
服务器可接入  
远程通®  
物联网系统2G  
GPRS  
通信信道**T30系列**内置主站  
采集管理C语言  
用户编程提供  
数据交换  
服务器可接入  
远程通®  
物联网系统WIFI  
通信信道**T40系列**内置主站  
采集管理C语言  
用户编程短信  
通信功能提供  
数据交换  
服务器可接入  
远程通®  
物联网系统内置  
GPS  
全球定位4G  
GPRS  
通信信道**产品选型表**

T 系列无线 PLC 产品列表 (截至 2017 年 4 月)

型号	输入采集		输出控制		编程		有线通信接口		无线信道
	开关量 脉冲	复用通道 (三种档位可选 0-20mA、 0-10V、 开关量脉冲)	继电器	OC 门	梯形图 STL	C 语言	串口 (可兼容 RS-485、 RS-232 和 TTL 电平)	网口	
T10L	1	3	0	2	√	√	√	√	0.5W,433M 电台
T10M	1	3	0	2	√	√	√	√	5.0W,433M 电台
T12L	1	3	0	2	√	√	√	√	0.5W,230M 电台
T12M	1	3	0	2	√	√	√	√	5.0W,230M 电台
T12H	1	3	0	2	√	√	√	√	23W,230M 电台
T20S	1	3	0	2	√	√	√	√	2G-GPRS/短信 G300 协议
T20Y	1	3	0	2	√	√	√	√	2G-GPRS/短信 远程通®协议
T25S	0	8	4	0	√	√	√	√	2G-GPRS/短信 G300 协议
T25Y	0	8	4	0	√	√	√	√	2G-GPRS/短信 远程通®协议
T30W	1	0	0	0	√	√	√	√	WIFI 信道
T30N	1	0	0	0	√	√	√	√	-
T32N	4	4	4	0	√	√	√	√①	-

型号	输入采集		输出控制		编程		有线通信接口		无线信道
	开关量 脉冲	复用通道 (三种档位可选 0-20mA、 0-10V、 开关量脉冲)	继电器	OC 门	梯形图 STL	C 语言	串口 (可兼容 RS-485、 RS-232 和 TTL 电平)	网口	
T32U	4	4	4	0	√	√	2	√	-
T33U	12	8	0	0	√	√	2	√	
T34U	0	0	10	0	√	√	2	√	
T35U	0	0	0	0	√	√	2	√	
T37U	20	0	0	0	√	√	2	√	
T40S	1	3	0	2	√	√	√	√	4G-GPRS/短信 /GPS-G300 协议
T40Y	1	3	0	2	√	√	√	√	2G-GPRS/短信 /GPS-远程通®协议

注①：这个网口支持采集管理的主站信道功能，而其他的网口只能实现普通的信道收发数据功能。

## 相关配件表

### 1.3 T10L 产品概述

T10L 是一款工业级远程测控专用的无线 PLC。可监测 4 路输入信号，控制 2 路 OC 门输出（输入输出可扩展）；编程语言三种可选： 简易 C 语言、梯形图和 STL 语言;通信上具有有线通信接口（串口 RS-232、RS-485、TTL 电平和网口）和 0.5W-430MHz 无线数传电台两种通信信道。

T10L 无线 PLC 内部集成 MODBUS\_RTU 设备协议和 JammyBus 分站协议的协议解析器；同时，T10L 内置主站采集管理功能，通过自身“有线串口/网口”或“无线数传电台”可采集任何支持“MODBUS”和“JammyBus”协议的从站。

1、供电方式: DC8~24V宽电压供电。

2、数据采集: 3路开关量模拟量档位复用通道+1路开关量，复用档位可选：模拟量\开关量\计数量。其中模拟量可选电压0~10V和电流0~20mA档位。

3、输出控制: 2路OC门输出通道。

4、编程语言: 可使用简易C语言、梯形图或STL三种编程语言进行用户逻辑编程

5、通信信道: 串口 (TTL\RS-232\RS-485\网口)，0.5W-430MHz无线电台通信。

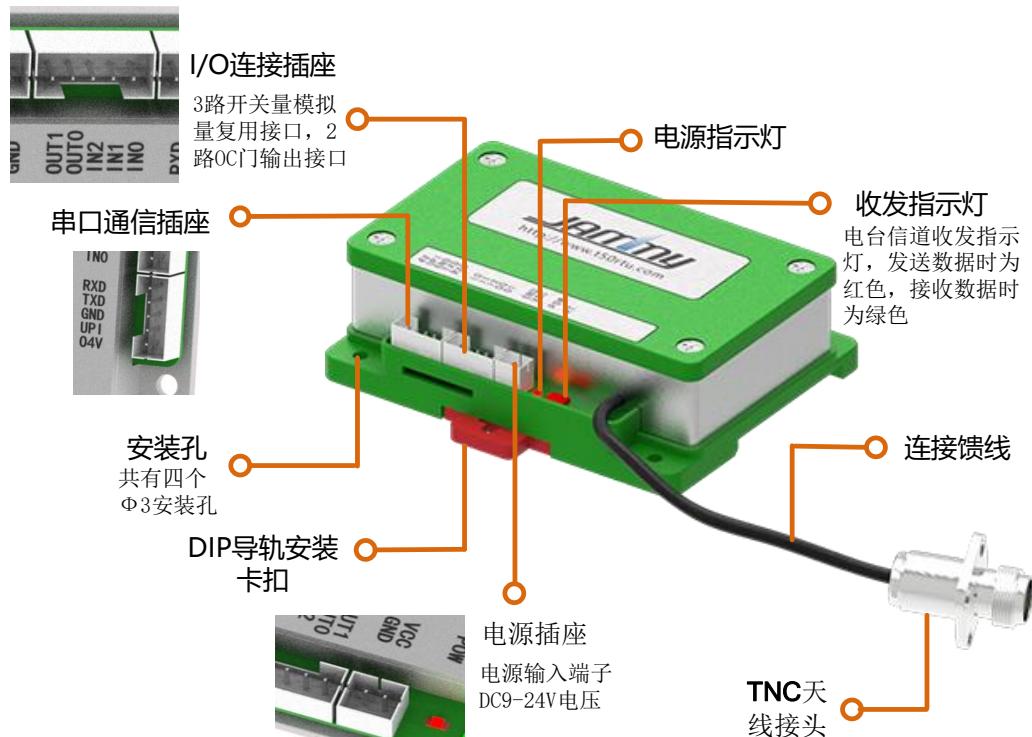
6、通信协议: 内置多种协议驱动，支持标准**MODBUS**协议，远程通信专用**JammyBus**协议。

7、测控组网: 计算机、用户主站和T10L都可以做主站采集远端分站，构建远程测控系统。任何组态软件等上位机或程序可以通过MODBUS协议，使用有线串口或者无线数传电台的方式采集T10L分站的IO输入输出状态。

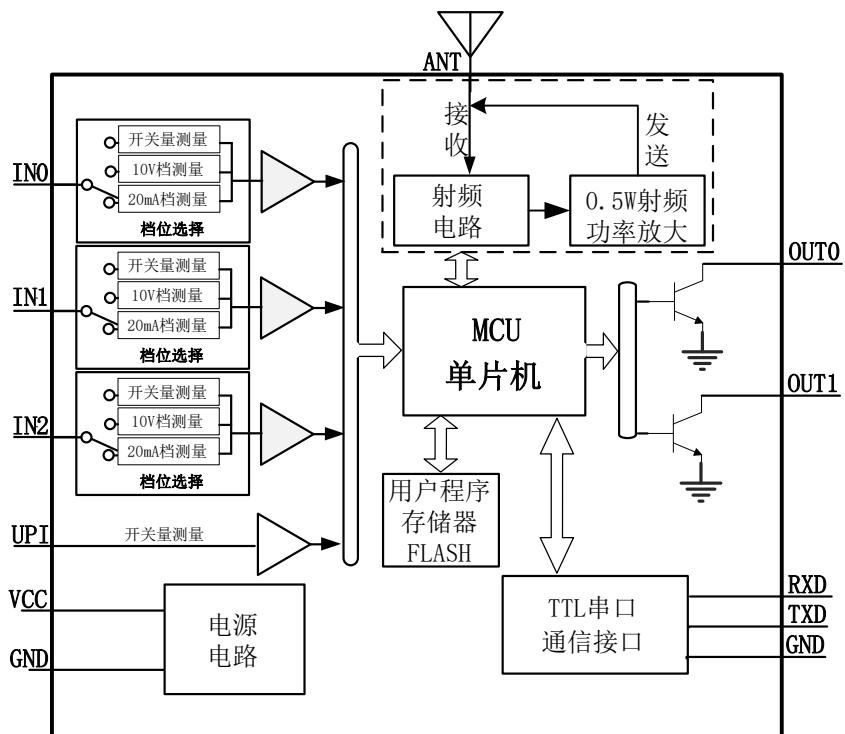


## 2. 外观尺寸及指标

### 2.1 外观及说明



### 2.2 内部等效逻辑图



## 2.3 端子接口说明

T10L 共有两个五芯插座和 1 个两芯插座每芯的名称及各端定义见下表：

插座名称	端口号	端口名称	I/O	作用
电源插座	1	VCC	输入	直流电源输入,DC8-24V, 推荐使用 DC12V
	2	GND	输出	地
I/O 连接插座	1	OUT1	信号输出	三极管 OC 门输出通道 1
	2	OUT0	信号输出	三极管 OC 门输出通道 0
	3	IN2	信号输入	模拟量/开关量复用档位输入通道 2
	4	IN1	信号输入	模拟量/开关量复用档位输入通道 1
	5	IN0	信号输入	模拟量/开关量复用档位输入通道 0
串口通信插座	1	RXD	串口设备→T10L	串口接收
	2	TXD	串口设备→T10L	串口发送
	3	GND	地	地
	4	UPI	串口设备→T10L	开关量输入通道
	5	O4V	T10L→电平转换板/线	向电平转换板/线提供直流 4.2V

## 2.4 LED 指示灯

T10L 有三个 LED 灯，分别为发数据指示、收数据指示和电源指示。

LED 灯名称	灯状态	含义
TX 发数据指示	亮	正在发送数据
	灭	等待数据发送
RX 收数据指示	亮	正在接收数据
	灭	等待发送数据
PWR 电源指示	亮	T10L 已上电工作
	灭	T10L 未上电

## 2.5 技术指标

### ➤ 基本参数

电源输入： DC8~24V（推荐使用 DC12V 输出电流 $\geq 2A$  开关电源）

工作电流： 待机电流： $\leq 0.06A$  (DC12V 时) 发射电流： $\leq 0.86A$  (DC12V 时)

工作温度：  $-30\sim +60^{\circ}\text{C}$

### ➤ 有线通信口

通信接口： TTL / RS-232 / RS-485 / RJ45 网口可选（订货时需告知）

串口速率： 1200~115200bp/s 可设

### ➤ 无线射频

无线频段： 430.000MHz~440.000MHz 可设

无线速率： 1200~115200bp/s 可设

射频发射功率： 0.5W 7 级可设

天线： TNC 阴头  $50\ \Omega$

### ➤ 输入输出 IO

输入： 电压： 0~10V 电流： 0~20mA

开关量：  $<2.5\text{V}$  为“0”；  $>8.6\text{V}$  为“1” 计数： 频率 $\leq 10\text{Hz}$

输出： 三极管 OC 门输出

### ➤ 用户编程参数

编程语言： C 语言、 梯形图和 STL

程序/变量容量： 9000byte

### ➤ 组网参数

分站采集协议： MODBUS\_RTU 和 JammyBus

主站采集管理功能： 支持

### ➤ 其他参数

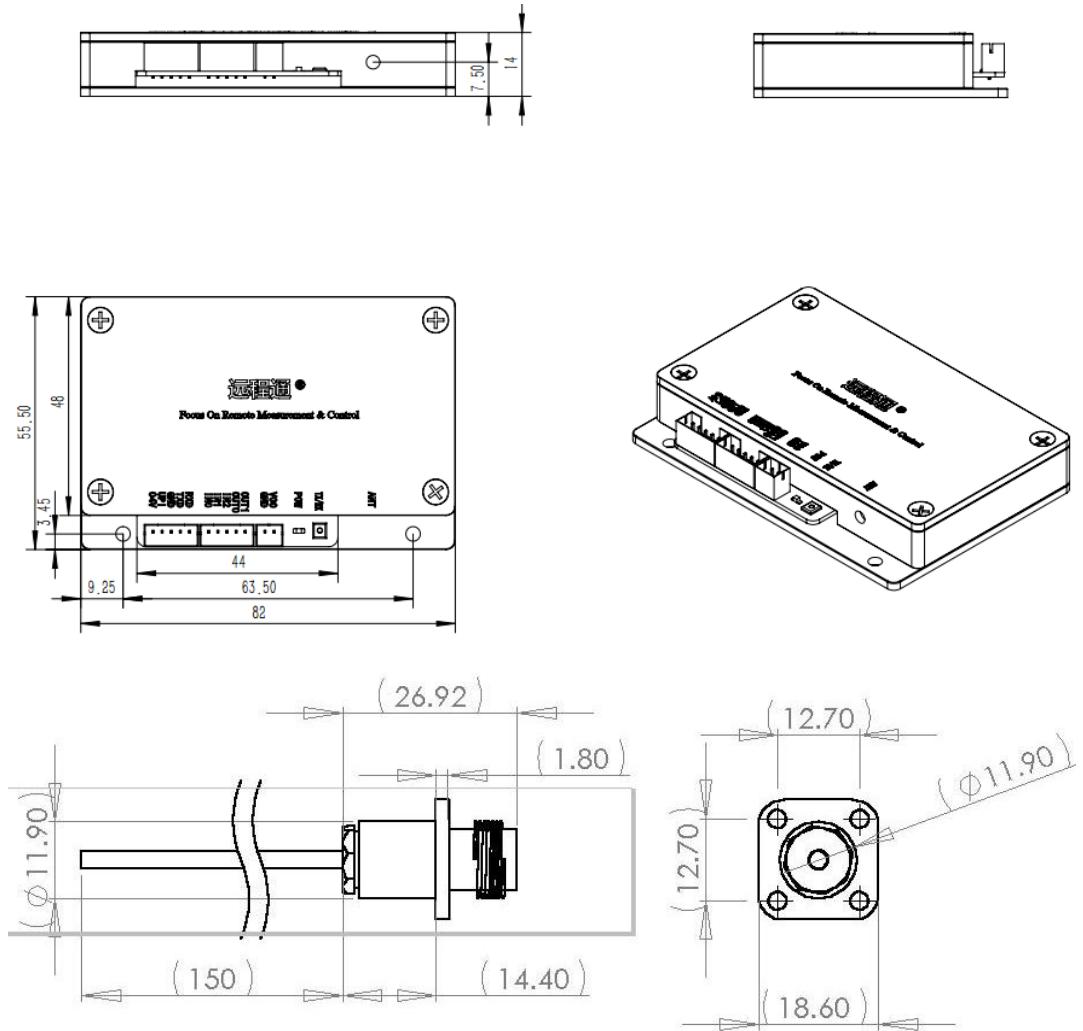
重量： 150g

安装方式： M3 螺钉固定

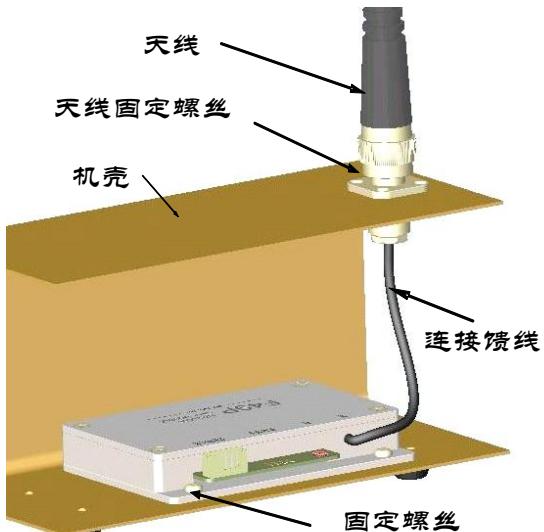
机械尺寸： 82\*mm 55.4mm\* 14mm (长\*宽\*高)

## 2.6 安装方法

本机的底板有 2 个安装螺孔，尺寸为 M3。可用螺丝直接安装在用户机箱内，安装尺寸和示意如下：



连接馈线是一条长 15CM 规格为  $50\Omega - 3$  的射频连接线，其作用是连接 TNC 天线连接座与 T10L。采用这种连接方法在用户的产品结构设计上有很大的灵活性，可使天线固定位置更合理。若用户使用小尺寸的螺旋天线应将天线连接座固定在用户的机箱上部。若用户使用的是大尺寸的天线，天线连接座可固定在机箱的任何部位。T10L 及天线在机箱内的固定和安装右图所示：



### 3. IO 口功能

#### 3.1 特性

PLC 集成了 3 路档位复用的测量通道(AI0~AI2)，可以测量开关量、计数量、电压 0~10V 和电流 0~20mA。另外还有 1 路 (UPI) 是单独（不可复用）的开关量输入通道。参数如下表所示：

表 3-1 测量档位参数表

输入信号档位	测量范围	输入点数	输入阻抗 ( $\Omega$ )	精度	备注
复用开关量 (IN0~IN2)	<2.8V 为“0” >8.5V 为“1”	3	4.7K	-	输入的电压不得超过 24V，否则会损坏硬件
独立开关量 (UPI)	<0.4V 为“0” >0.8V 为“1”	1	-	-	输入的电压不得超过 24V，否则会损坏硬件
电压 0~10V (IN0~IN2)	0~10V	8	185K	$\pm 0.02V$	输入的电压不得超过 12V，否则会损坏硬件
电流 0~20mA (IN0~IN2)	0~20mA	8	125	$\pm 0.04mA$	输入的电流不得超过 40mA，否则会损坏硬件
脉冲计数	<10Hz	8	4.7K	-	输入的电压不得超过 10V，否则会损坏硬件

表 3-2 输出特性表

输出类型	输入点数	输出特性	备注
三极管 OC 门 (OUT0\OUT1)	2	三极管集电极开路输出	最大电流输出 150mA

#### 3.2 输入接线示意图

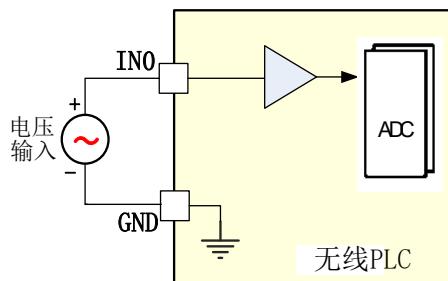


图 3-1 电压档接线图

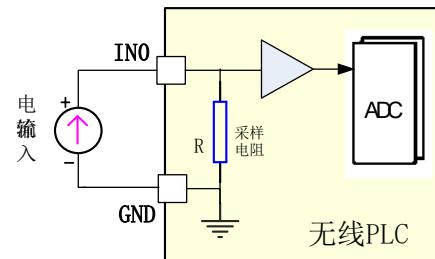


图 3-2 电流档接线图

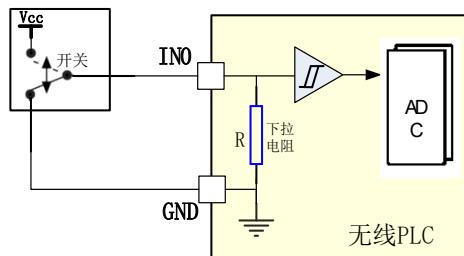


图 3-3 开关量档接线图

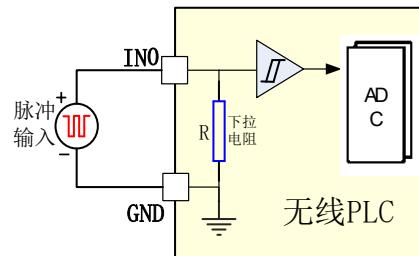


图 3-4 计数档接线图

### 3.3 输出接线说明

#### OC 门输出

PLC 输出逻辑 1 时晶体管导通，当 PLC 输出逻辑 0 时晶体管截止（不导通）。

如果使用 PLC 控制一个电流小于 150 毫安的负载时（例如一个发光二极管）电路如下图：

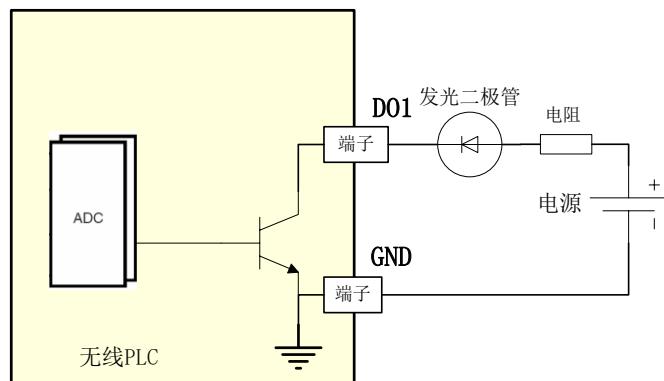


图 3-5 输出接小负载接线图

如果控制一个大电流或交流电负载，就得用一个扩展电流的继电器，连接电路如下：

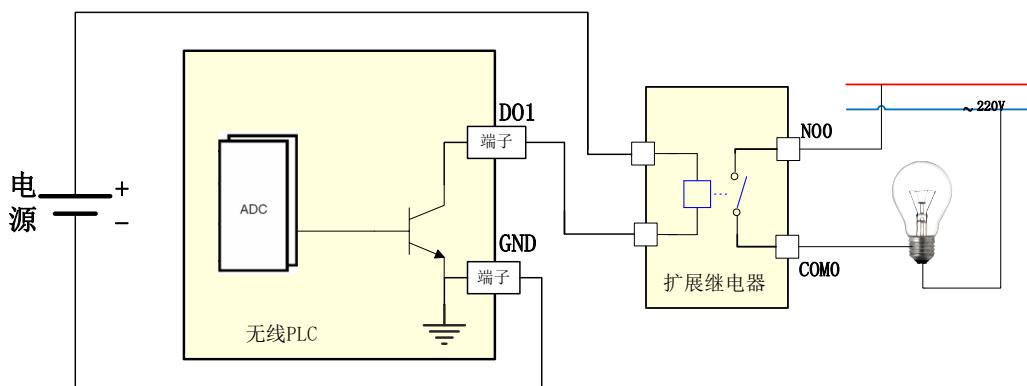


图 3-6 输出接大负载接线图

### 3.4 IO 输入档位选择

PLC 集成了多路路档位复用的测量通道，有开关量，模拟量，计数器三个通道类型。

您可以通过 PLC 编程软件选择输入信号的通道类型。IO 输入通道类型设置表的参数是配置文件的一部分，它被下载并储存在远程通中。点击工程操作数的配置文件—IO 口设置，弹出“IO 设置”对话框，如下图所示：

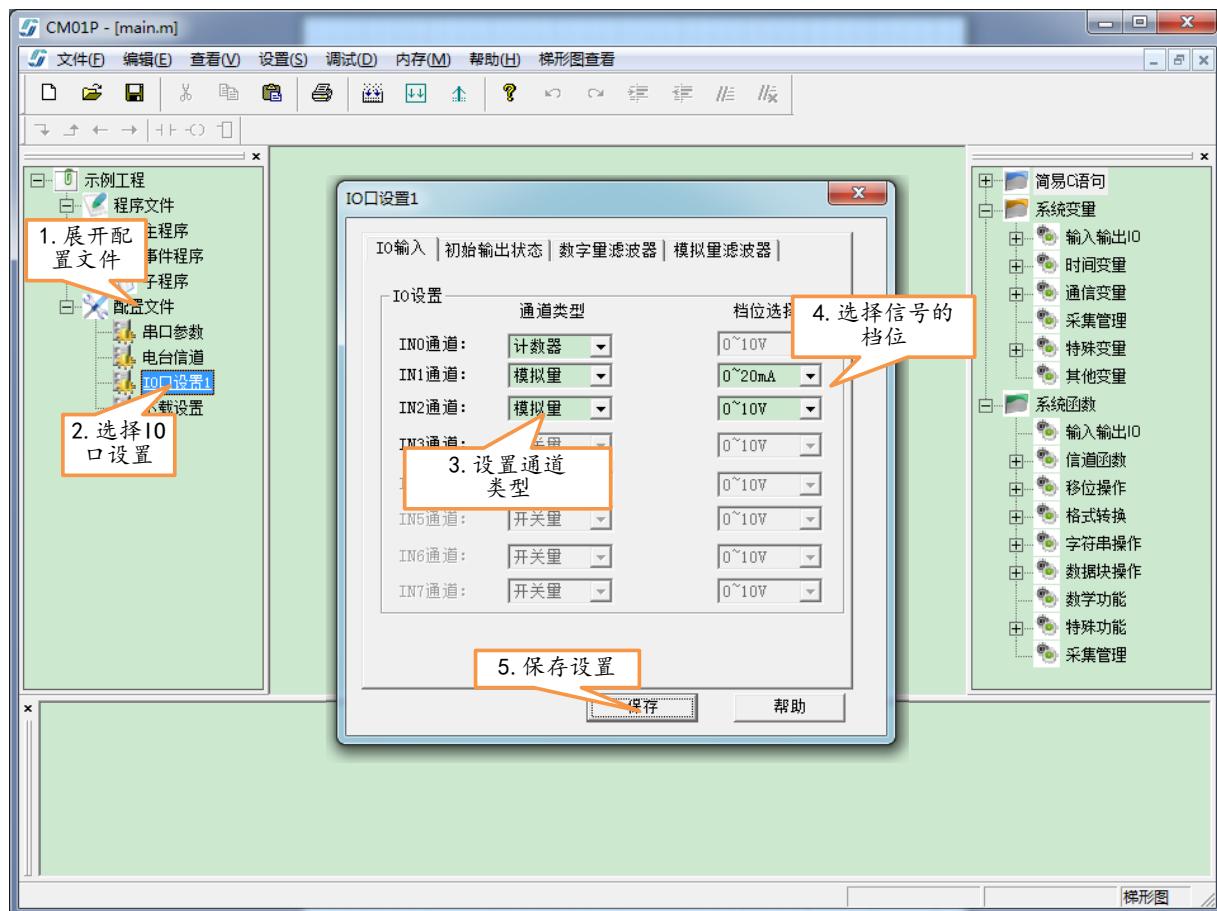


图 3-7 IO 输入档位设置

如果选择的通道类型是“模拟量”，需要选择适合的档位，档位可选：0~10V 和 0~20mA，如果选择的通道类型是“开关量”或者“计数器”，档位选择默认值为 0~10V，点击保存。

**说明：**配置文件中对 PLC 硬件修改的任何参数，仅仅是在软件中做了修改，要让参数在硬件中生效，需要将配置文件下载到 PLC 中，可以修改多个参数后再一次下载。下文在修改配置文件操作描述时，省略“将改变后的系统文件文件下载到 PLC 中”的这一操作步骤。

### 3.5 上电初始输出状态

PLC 允许用户选择初始输出状态。初始输出状态表是系统文件的一部分，它被下载并储存在 PLC 中。点击左侧工程操作树的配置文件—IO 口设置，弹出“IO 设置”对话框，如下图所示：勾选表示吸合/导通，默认两个通道都不勾选，即默认的上电初始化输出状态为不“吸合/导通”状态。

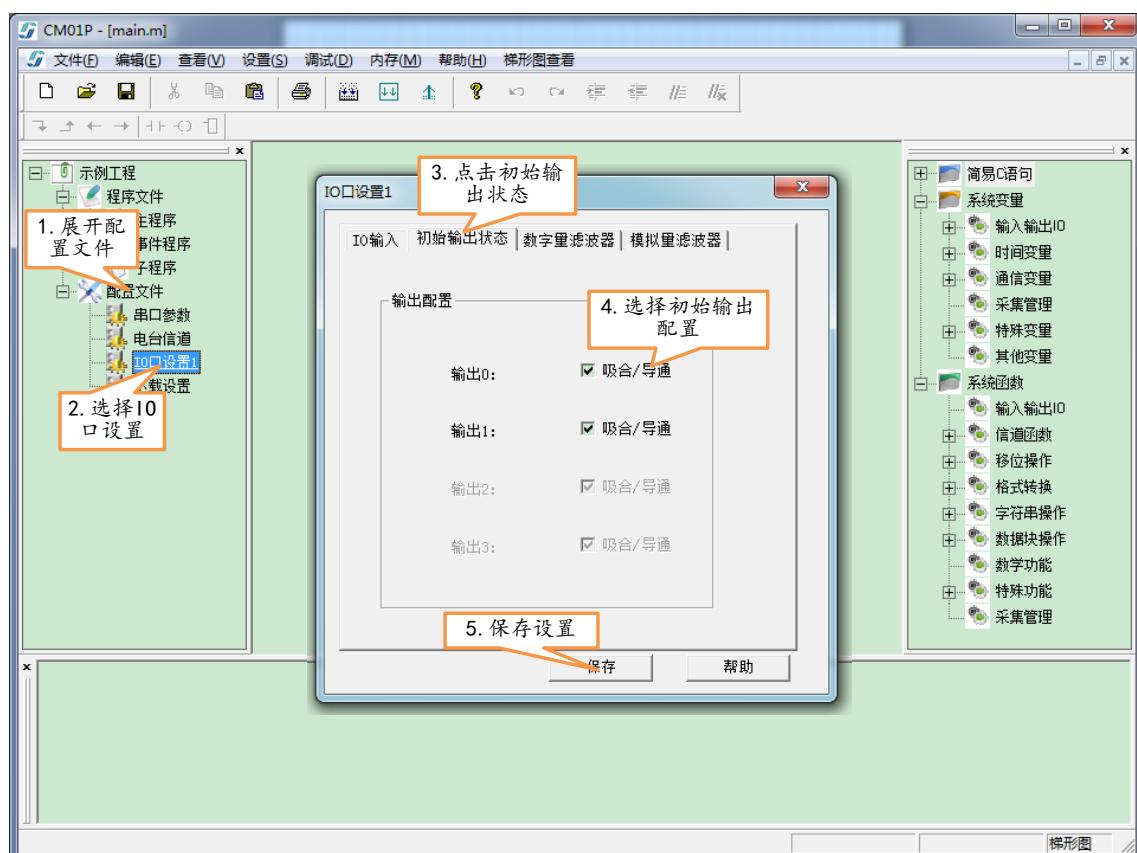


图 3-8 初始输出状态设置操作图

### 3.6 滤波参数设置

#### 3.6.1 数字量滤波器

无线 PLC 允许您为某些或全部开关量输入点选择一个定义时延（可从 2 毫秒至 256 毫秒之间选择）的输入滤波器。该延迟帮助过滤输入接线上可能对输入状态造成不良改动的噪音。

通过设置输入时延，您可以过滤数字量输入信号。输入状态改变时，输入必须在时延期限内保持在新状态，才能被认为有效。滤波器会消除噪音脉冲，并强制输入线在数据被接受之前必须先稳定下来。默认滤波器时间是 8 毫秒。

选择 工程树>配件文件> IO 口设置 , 点击树中的“IO 口设置” 图标或者文中内容。在弹出的 IO 口设置对话框中选择 “数字量滤波器” 栏, 然后输入您需要设定的滤波值。

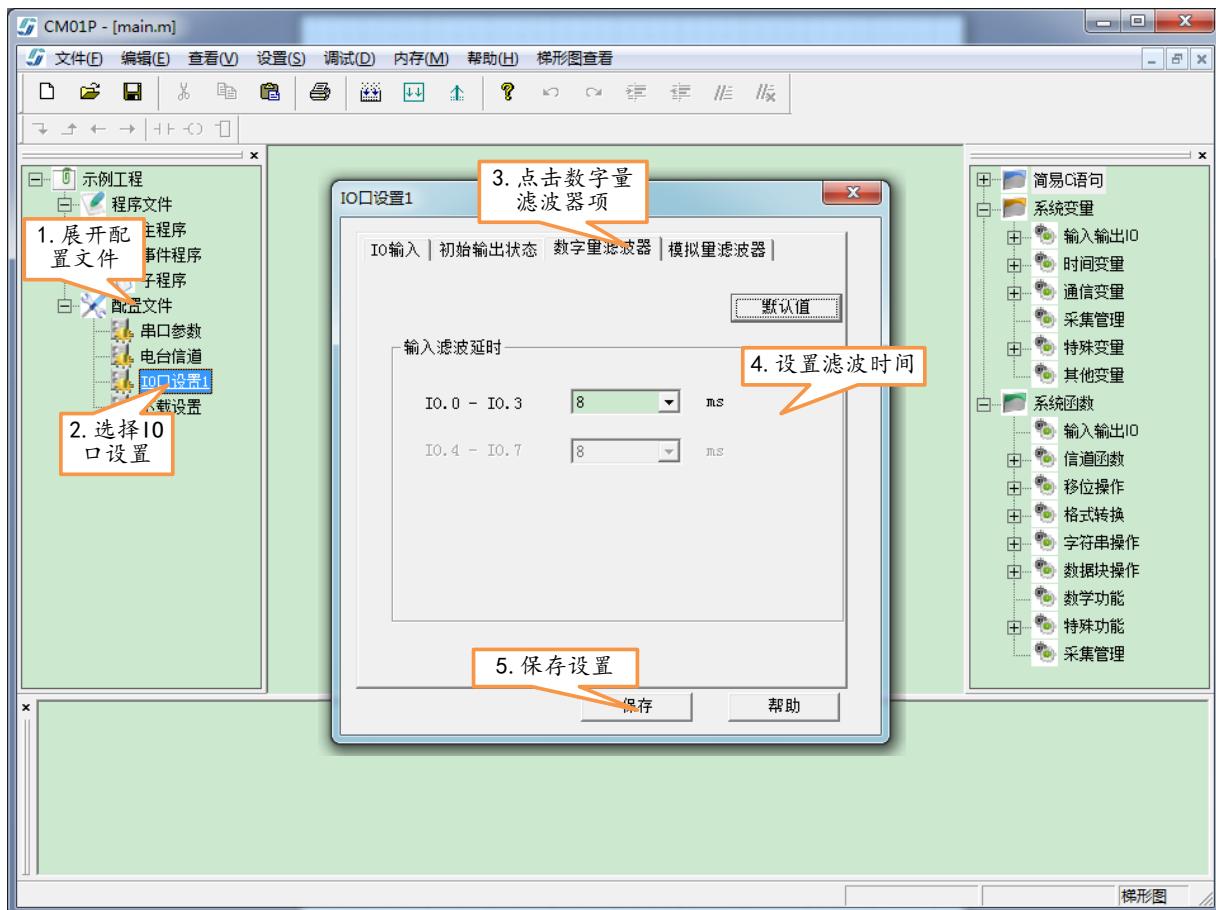


图 3-9 数字量滤波设置

### 3.6.2 模拟量滤波器

您可以为单个模拟量输入通道选择软件滤波。滤波后的数值是预先选择的模拟量输入采样数目的平均值。滤波器规格（采样数和死区值）对所有启用过滤功能的模拟量输入均相同。

滤波器具有快速响应功能，允许滤波数值快速反映出较大的输入变化。当输入距离平均值的变化超过了指定的变化范围时，滤波器就直接把模拟量输入值跨步改变到实际的新值。这一变化范围称为死区，用模拟量输入数字量值计数表示。默认模拟滤波器参数：采样数 64；死区值 320 通道；通道全部开启时间。

选择 工程树>配件文件> IO 口设置 ，点击树中的“IO 口设置” 图标或者文中内容。在弹出的 IO 口设置对话框中选择“模拟量滤波器”栏，然后输入您需要设定的滤波值。如下图所示：

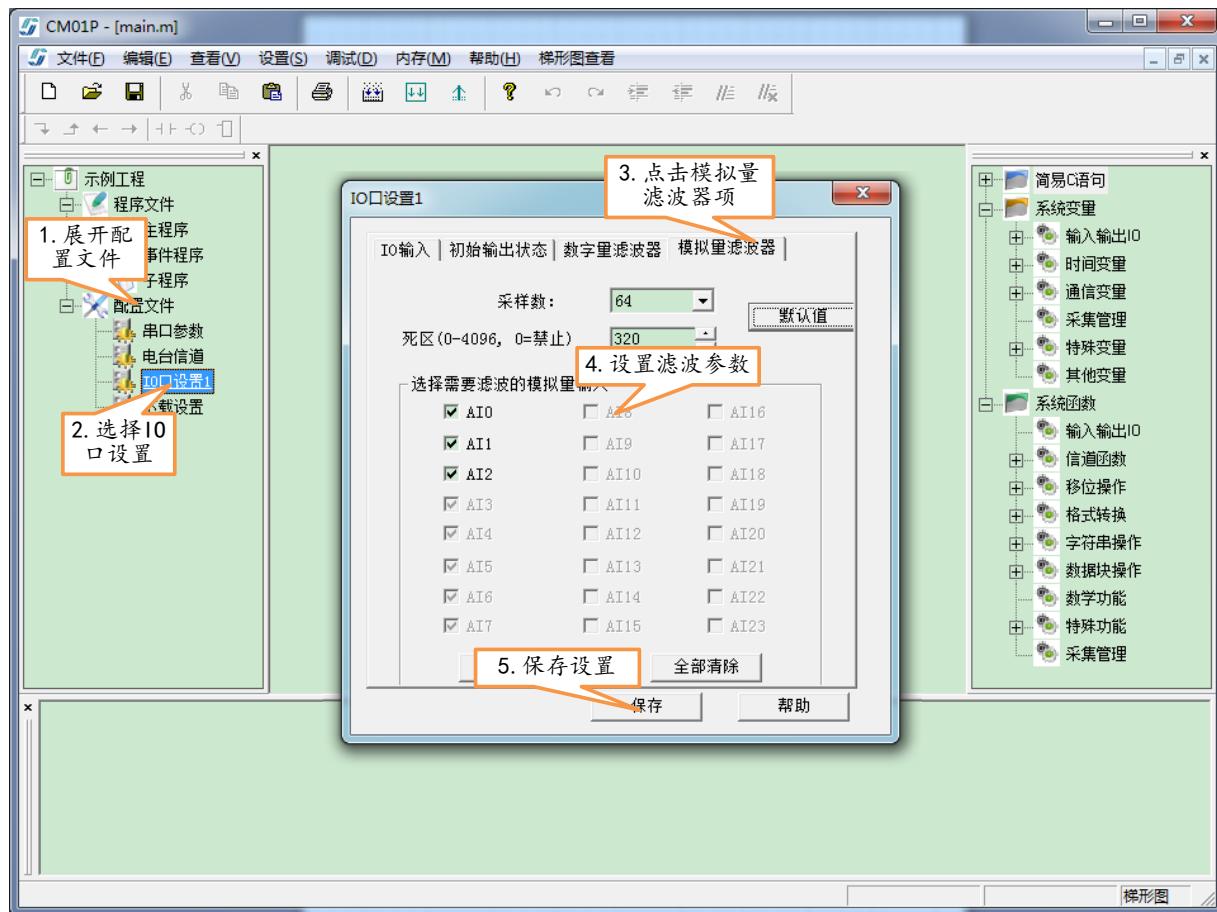


图 3-10 模拟量滤波设置

### 3.7 IO 口的采集与控制

PLC 定期地采集这些 IO 输入口的监测状态，然后将值写入对应的系统变量/寄存器中（开关量为 S\_IO[ ]/Ix.x、模拟量为 S\_AI[ ]/FAIx 、计数档为 S\_CUT[ ]/HCx），您在编程中，只需要读取这些变量的值就可以获取当前 IO 输入口的状态。

PLC 将输出通道的状态与系统变量 S\_OUT[ ]/Qx.x 一一对应，您在编程中，如果需要进行控制这些 OC 门/继电器输出状态，只需要对这些系统变量赋值就可以控制 OC/继电器的状态，当然，也可以通过读取这些系统变量的值读取当前 OC 门/继电器的输出状态。

表 3-3 IO 系统变量清单

名称	C 语言 变量	梯形图 寄存器	类型	说明
开关量 输入	S_IO	Ix.x	bit	开关量的输入状态，S_IO[0]/I0.0 表示第 0 路 bit 型变量，0 表示低电平，1 表示高电平， 只读变量
开关量 输出	S_OUT	Qx.x	bit	输出状态映射，S_OUT [0]/Q0.0 表示第 0 路 bit 型变量，0 表示低电平，1 表示高电平， 读写变量
模拟量	S_AI	FAIx	float	自身模拟量的值，与选择的档位配合，如果是电压档位，则为电压， 如果是电流档位，就是电流，同理温度档位表示的就是温度。 Float 型变量，例如电压档位，该值为 3.6，就表示 3.6V 的电压 只读变量
计数档	S_CUT	HCx	int	自身计数器的档位值，记录当前通道的脉冲计数值 int 型变量，超过 65535 后自动开始从 0 记录 只读变量

## 4. 用户编程

无线 PLC 支持用户通过 C 语言、梯形图和 STL 语言进行编程。

无线 PLC 开发环境 PLC 编程软件的使用说明见《PLC 编程软件开发环境使用手册》。

无线 PLC 的编程内容见《无线 PLC 用户编程手册-C 语言》和《无线 PLC 用户编程手册-梯形图》；  
下文仅仅介绍 T10L 无线 PLC 的编程基本情况。

### 4.1 编程连接

您可以通过“TTL 编程器”将无线 PLC 和您的编程设备（PC）连接，TTL 编程器的一头是 5P 插座接入 PLC 的串口(Uart)通信口，另外一头是标准 DB9 母头可接入电脑的 RS-232 串口。编程连接的实物图如下所示：

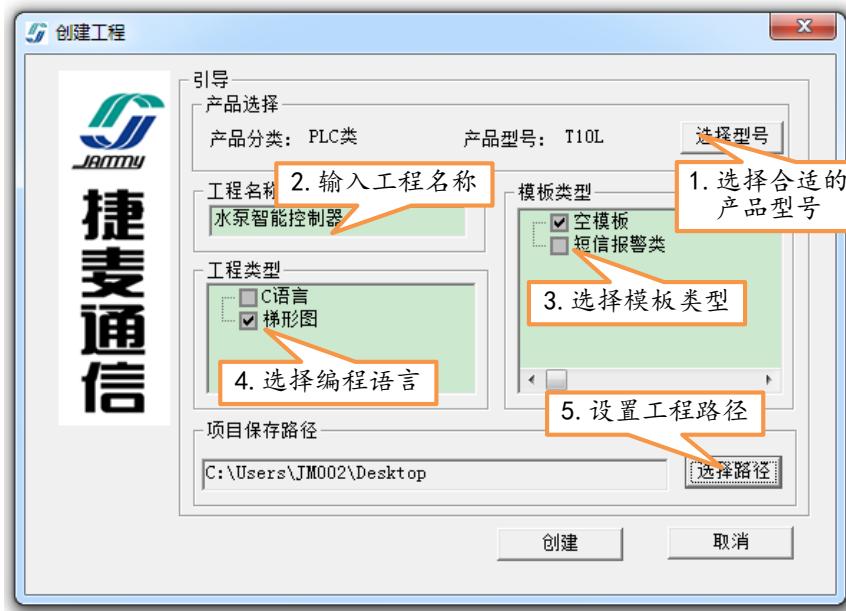


图 4-1 无线 PLC 与编程设备连接示意图

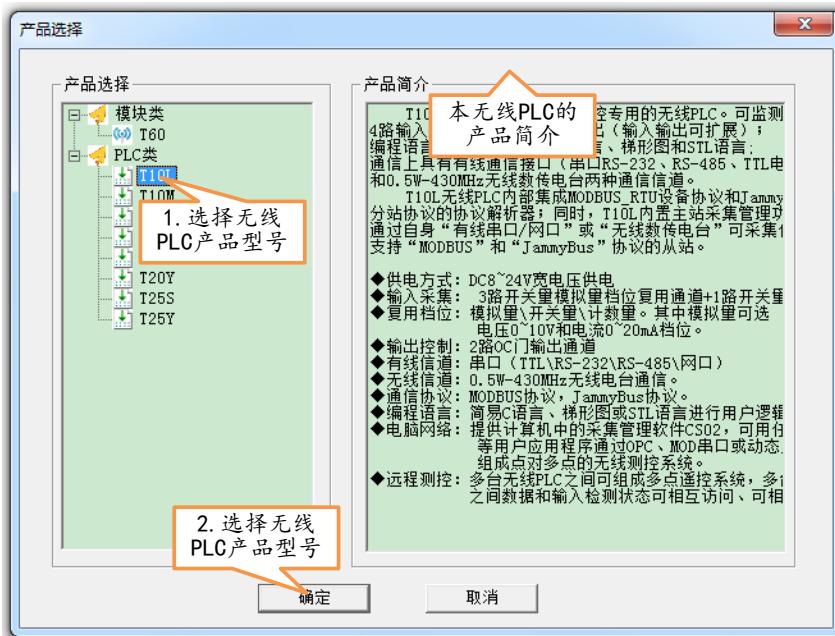
## 4.2 PLC 编程软件开发环境

PLC 的用户编程开发环境是 PLC 编程软件, PLC 编程软件可以开发所有型号的无线 PLC 产品, PLC 编程软件支持 C 语言、梯形图和 STL 编程。PLC 编程软件更多内容详见《PLC 编程软件开发环境使用手册》。

### ➤ 新建工程向导



### ➤ 型号选择

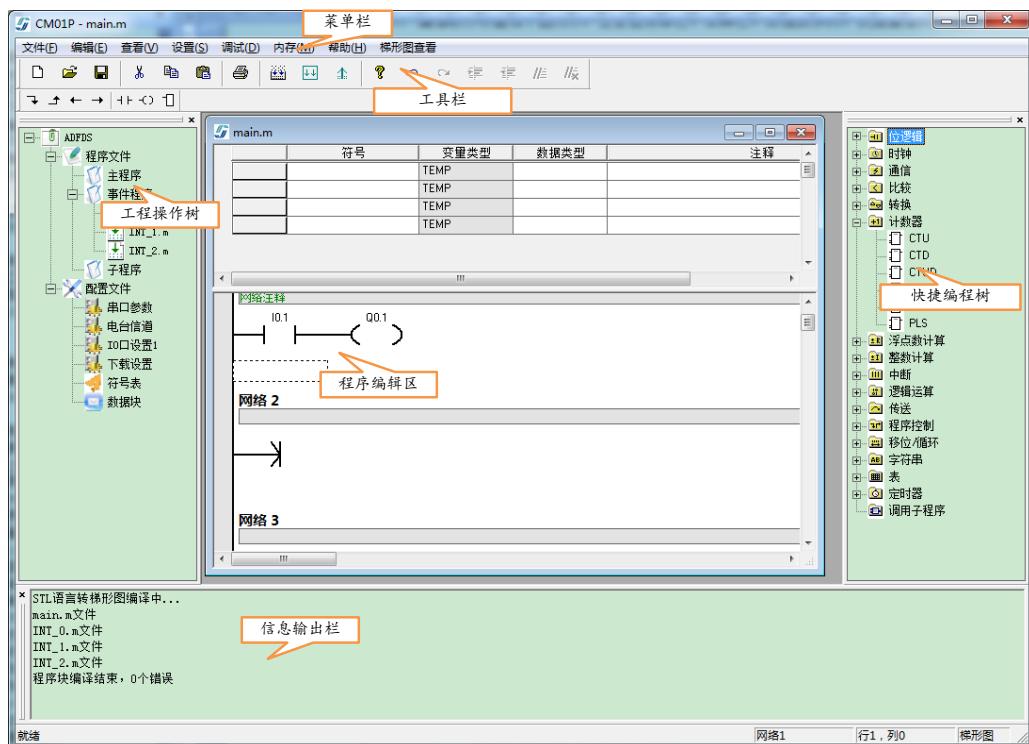


## 4.3 梯形图/STL 编程

无线 PLC 的梯形图/STL 编程风格、指令体系和语法遵循西门子公司的 PLC 开发环境 STEP-7 软件，只是在原西门子 PLC 的指令上，添加有关无线通信的指令盒/命令和远程测控相关的指令盒/命令（和 SM 寄存器）。

梯形图/STL 更多内容详见《无线 PLC 用户编程手册-梯形图》。

### 4.3.1 主界面



### 4.3.2 编程资源

程序空间 (ROM) :5000 byte

跳变沿 (EU/EP) :256 个

for 语句: 61 个

SM 寄存器: 180 个

V 寄存器: 3000byte

计数器: 32

高速计数器: 8

顺控继电器: 32

定时器: 64 个

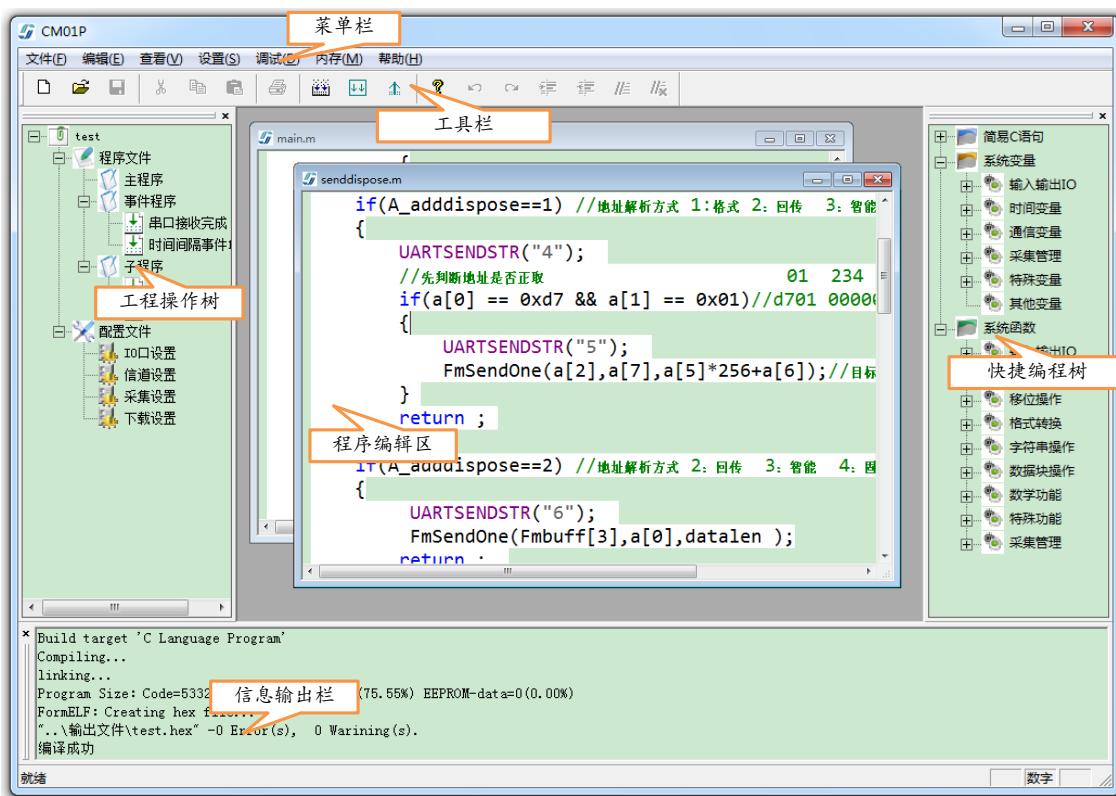
定时器类型	用毫秒 (ms) 表示的分辨率	用秒 (s) 表示的最大值	定时器号
TONR	1ms	32.767s	T0
	10ms	327.67s	T1 -- T4
	100ms	327.67s	T5 -- T31
TON、TOF	1ms	32.767s	T32
	10ms	32.767s	T33 -- T36
	100ms	32.767s	T37 -- T63

## 4.4 C 语言编程

无线 PLC 的 C 编程遵循标准 C 语言语法结构；用户程序框架类型 KEIL 软件的 C51 编程，分为主程序和事件中断程序两个大部分。主程序采用每个执行周期循环执行。事件中断程序是事件条件完成后触发执行的，例如时间事件程序，是指设定的定时时间到了后，执行该时间的中断服务程序，信道事件程序是指对应的串口信道通道或者电台信道通道收到一包有效数据后（注意，是一包数据而不是 C51 的单个字节）后，执行该信道中断服务器程序。

C 语言编程的更多内容详见《无线 PLC 用户编程手册-C 语言》

### 4.4.1 主界面



### 4.4.2 编程资源

程序空间 (ROM) : 最大 9000 byte

变量空间 (RAM) : 最大 9000 byte

掉电存储变量 (EEPROM) : 512byte

定时器: 10 个, 其中 1-2 是 1ms;3-5 是 10ms;6-10 是 100ms

事件中断程序: 6 个事件间隔时间 + 2 个信道事件 (串口接收完成和电台信道接收完成)

## 5. 通信

T10L 无线 PLC 有有线串口通信和无线数传电台通信信道。当 T10L 收到串口数据或无线数传电台数据包后，会将数据保存至指定的变量/寄存器空间的位置上，然后通过信道事件中断或者标志（变量/SM 寄存器）通知您的程序。您可以使用 T10L 提供的信道发送函数发送任何串口数据内容和无线数传电台的内容。

有关串口通信的编程使用详见无线 PLC 的编程内容见《无线 PLC 用户编程手册-C 语言》和《无线 PLC 用户编程手册-梯形图》的“串口通信”章节；有关无线数传电台信道通信的变量使用详见《T10L 无线数传电台信道用户编程手册》。

下文仅仅描述 T10L 无线 PLC 的串口通信和无线数传电台通信的基本情况。

### 5.1 串口通信

#### 5.1.1 收发数据

##### ➤ 接收数据

当无线 PLC 的串口收到数据时，将收到的数据先放着接收缓存区中（此时并不通知用户收到数据了），如果后面还有数据，会将这些数据依次按照先后顺序存放在这个缓存区中，当接收超过 3.5 的字节时间还没有数据时，就认为一包数据接收完毕，即包结束的判断标准是 3.5 个字节无数据传输。传输一包数据至少要求传输数据之前和之后有 3.5 个字节的空闲时间（没有数据传输），如下图所示：



如果有一个中断服务程序连接到接收信息完成事件上，串口接收到一包数据时，PLC 会产生一个信道事件中断。您可以不使用中断，通过监视 UartRxFlag 变量(C 语言)或者 SM33.0 寄存器(梯形图/STL)来接收信息。当接收到一包串口数据时，这一标志位置位。

##### ➤ 发送数据

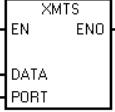
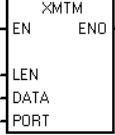
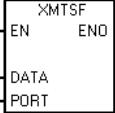
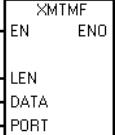
您可以通过任意发送数据指令来发送一包串口数据，串口发送数据有中断式和非中断式两种。

串口中断式发送数据指令的执行和发送过程是不同步的。采用中断的方式发送串口数据时，执行中断式发送数据指令后，不等到数据全部发送完成，就认为这条语句已经执行完成，继续执行这条语

句的下一条语句。

非中断式语句的执行和发送过程是同步的。语句执行和发送过程同步是指在执行发送串口数据的程序语句时，远程通开始发送串口数据，直到数据发送完成后，这条语句才执行完成，然后再执行下一条语句。

下表为无线 PLC 的串口信道发送的相关函数/指令盒：

发送名称	C 语言函数	梯形图 /STL 指令盒	说明
串口中断式发送字符串	UartIsrSendStr		支持中文字符（Unicode, GB 和 UTF）
串口中断式发送任意数据块	UartIsrSendBuff		最大 5000byte
串口非中断发送字符串	UartSendStr		支持中文字符（Unicode, GB 和 UTF）
串口非中断式发送任意数据块	UartSendBuff		最大 5000byte

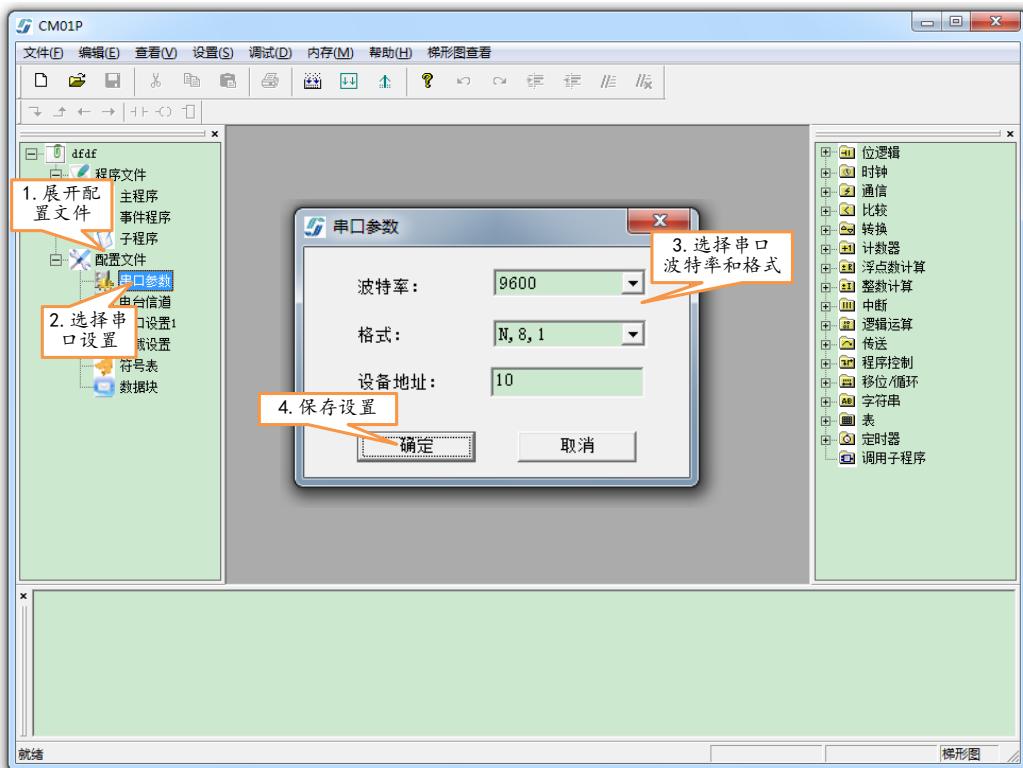
### 5.1.2 参数及设置

无线 PLC 串口参数有两个：串口波特率和串口格式。

串口波特率有 1200,、2400、4800、9600、19200、38400、57600 和 115200bp/s 可选，默认采用 115200bp/s 串口速率。

串口格式有 N-8-1、N-8-2、O-8-1、O-8-2、E-8-1 和 E-8-2 可选，默认采用 N-8-1 串口格式。

串口参数的设置可以在您的程序中通过函数/指令盒进行设置，也可以通过 PLC 编程软件提供的串口参数设置界面完成。操作过程：工程树 > 配置文件 > 主串口信道设置，弹出如下的设置界面：



### 5.1.3 串口电平转换

无线 PLC 可以与设备电平接口是 TTL、RS-232、RS-485 串口电平或 RJ-45 网口接口的用户设备进行连接通信，本 PLC 自身输出 TTL 的串口电平，产品附件中的转换线或者转换头可将本 PLC 输出的电平转换至您需要的接口方式。

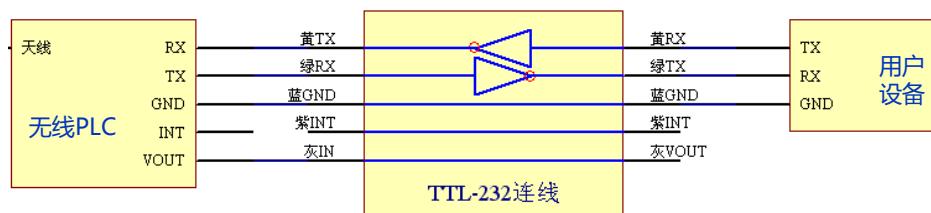
#### ➤ 连接 TTL 接口设备

当与无线 PLC 连接通信设备的电平为 TTL 电平时。采用直连方式，连接示意图如下图所示：



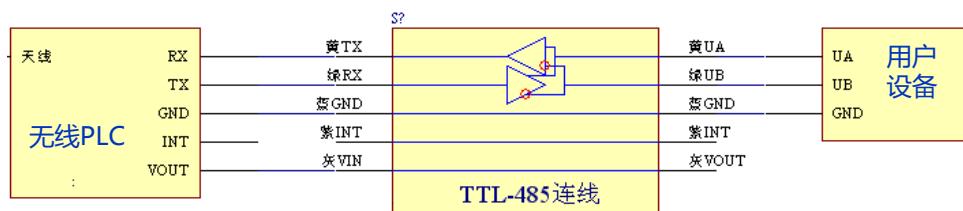
#### ➤ 连接 RS-232 接口设备

当与无线 PLC 连接通信设备的电平为 RS-232 电平时。采用“TTL-232 连线”进行连接（有关“TTL-232 连线”见下文 连接 RS-485 接口设备），连接示意图如下图所示：

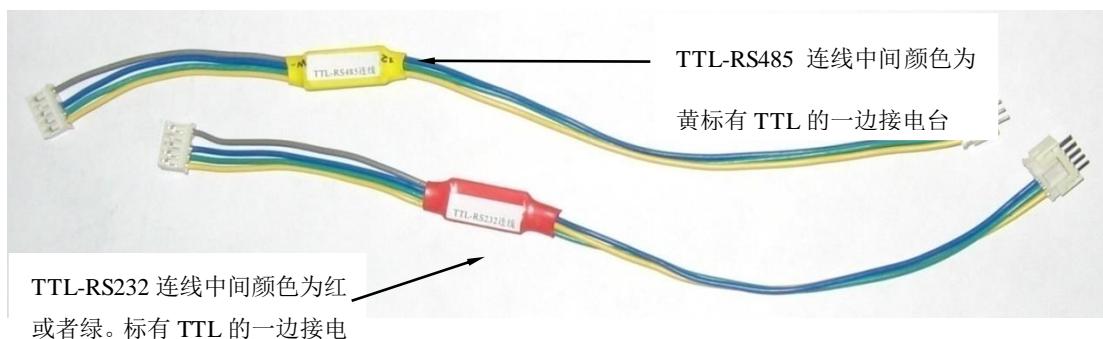


#### ➤ 连接 RS-485 接口设备

当与无线 PLC 连接通信设备的电平为 RS-485 电平时。采用“TTL-485 连线”进行连接，连接示意图如下图所示：



上图中的 TTL-232 连线和 TTL-485 连线是无线 PLC 的一个附件，其作用是将 TTL 电平转换成上位机所需的电平。连接时请注意不同定义的线用不同的颜色表示。TTL 端接电台，另一端接上位机。外观图见下图。电台与上位机连接好后即可向使用串口那样使用无线电台。



#### ➤ 连接 RJ-45 网口接口设备

当与无线 PLC 连接通信设备的接口为 RJ-45 网口接口时。采用“CN10 网口转换头”进行连接，CN10 网口转接头是无线 PLC 的一个附件产品，使用时需要对 CN10 网口转接头进行参数设置（IP 地址、端口和 TCP/UDP 工作模式等），有关 CN10 网口转接头的使用说明见《CN10 网口转接头用户手册》，T10L 与 RJ-45 网口接口设备的连接示意图如下图所示：



CN10 网口转接头如下图所示：CN10 一头为标准的 RJ-45 母头，另外一头为完全兼容本 PLC 串口通信插座的接头。



## 5.2 无线数传电台通信

T10L 无线 PLC 内置一个 0.5W 射频功率 430M 频段的无线数传电台信道，射频功率 7 级可设，32 个频点可选，从 423.000MHz 到 438.750MHz 每隔 0.25MHz 一个频点。T10L 电台信道通信时，采用分组分地址通信，通信间的电台必须要在同一个组内，数据方的目标方必须是自己的信道地址或者广播地址。

有关无线数传电台信道通信的编程使用详见《T10L 无线数传电台信道用户编程手册》。下文仅仅描述 T10L 无线 PLC 的无线数传电台通信的基本情况，帮助您建立信道概念。

### 5.2.1 收发数据

#### ➤ 发送数据

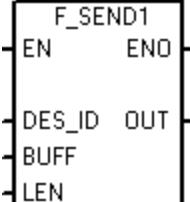
您可以通过任意发送数据指令来发送一包无线数传电台数据，电台发送数据有广播式发送和点对点单一指定发送两种方式。

点对点单一指定发送是指数据方的目标是指定的电台，每一个电台有字节的地址，任何一个电台信道收到空中的电台数据后，首先分析这包数据的目标端的地址是否是自己，如果是，则认为是自己的有效数据接收处理，如果不是丢弃本包数据。

广播式发送是指数据方的目标端是所有电台，任何一个电台信道只要是收到这个广播包的数据，都认为是自己的有效数据进行接收处理。

下表为 T10L 无线 PLC 的无线数传电台发送的相关函数/指令盒：

发送名称	C 语言函数	梯形图/STL 指令盒	说明
电台广播式发送字符串	FmSendStr	<pre> F_SENDS EN      ENO           STR     OUT           </pre>	支持中文字符（Unicode, GB 和 UTF）
电台广播式发送任意数据块	FmSendBuff	<pre> F_SEND EN      ENO           BUFF   OUT           LEN           </pre>	最大 5000byte
电台指定式发送字符串	FmSendStrOne	<pre> F_SEND1S EN      ENO           DES_ID OUT           STR           </pre>	支持中文字符（Unicode, GB 和 UTF）

电台指定式发送任意数据块	FmSendBuffOne		最大 5000byte
--------------	---------------	---	-------------

## ➤ 接收数据

当 T10L 无线 PLC 的无线数传电台信道收到自己数据时, 将收到的数据先放着指定的电台信道接收缓存区中 (此时并不通知用户收到数据了), 如果后面还有数据, 会将这些数据依次按照先后顺序存放在这个缓存区中, 只到收到的带有结束标志状态的字符 (数据包) 或者信道超时后, 才认为收到了一包无线电台数据。

如果有一个中断服务程序连接到接收信息完成事件上, 接收到一包自己的无线数传电台信道数据时, T10L 会产生一个信道事件中断。您可以不使用中断, 通过监视 FmRxFlag 变量(C 语言)或者 SM33.1 寄存器 (梯形图/STL) 来接收信息。当接收到一包电台数据时, 这一标志位置位。

### 5.2.2 参数及设置

T10L 无线 PLC 无线数传电台参数有: 身份地址、组号、通信频率、空中速率和发射功率。

**身份地址:** 电台信道发送数据时, 会带有一个目的端电台身份地址, 只有身份地址是这个目标地址的电台信道才会收到这个数据, 身份地址为 3 个字节, 范围从 1~8FFFF。

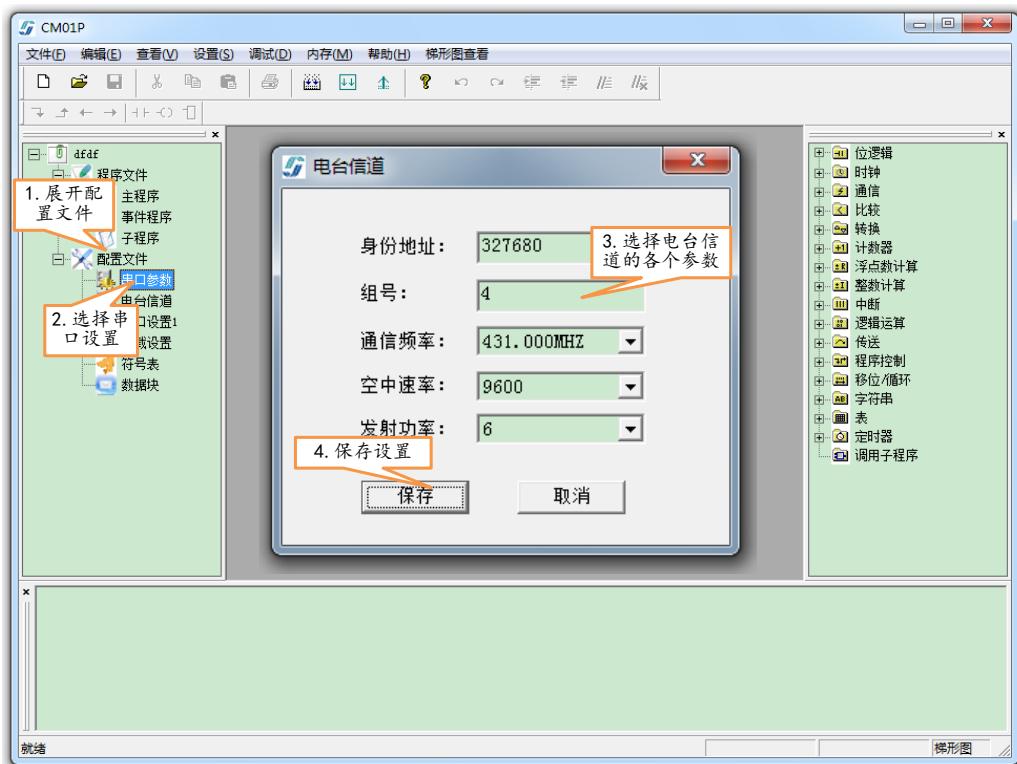
**组号:** 电台信道直接通信必须要在同一个组号内, 如果是不同组, 即使收到广播地址数据, 也不认为是自己有效的数据。

**通信频率:** 电台信道之间的通信频率必须一样, 否则无法接收到对方的无线电信号。

**空中速率:** 电台信道在空中无线电传输的有效数据的传输速率, 空中无线速率有 1200,、2400、4800、9600、19200、38400、57600 和 115200bp/s 可选, 默认采用 9600bp/s 空中无线速率。

**发射功率:** 发射功率 1-7 档可设, 7 档表示最大功率 0.5W, 每减少一个档位, 功率减半, 例如 6 档表示发送功率为 0.25W, 依次类推。

电台信道参数的设置可以在您的程序中通过函数/指令盒进行设置, 也可以通过 PLC 编程软件软件提供的串口参数设置界面完成。操作过程: 工程树 > 配置文件 > 电台信道设置, 弹出如下的设置界面:



### 5.2.3 辅助功能

#### ➤ 无线电接收信号强度指示 RSSI

T10L 的无线数传电台信道提供无线电接收信号强度指示 RSSI 检测，T10L 实时检测着当前的无线电信号强度，您可以通过系统函数 Fm\_RSSI(C 语言)或者指令盒 RSSI(梯形图/STL)来获得这个 RSSI 的值。

RSSI 的值是一个 8 位数据，范围从 00~FF, 每位精度是 0.5dB 的 RSSI 的值，指示的范围从 -116db~+11.5Db，转换公式：事件信号强度(db)= 0.5\*RSSI – 116，例如当 RSSI 的值为 32 时，表示当前的无线电接收信号强度指示为-100db。

有关本功能的更多信息参见《T10L 电台信道编程手册》的“辅助功能”章的“无线电接收信号强度指示”节部分。

#### ➤ 信道通信测试

T10L 无线 PLC 提供无线数传电台信道通信测试功能。例如将 T10L 安装到现场后，当您需检测当前的 T10L 是否可以与现场的 T10L 无线电台通信正常，以及他们的通信质量，就可以直接用当前的这台 T10L 发送的“信道通信测试”命令(调用信道通信测试函数/指令盒)，T10L 之间会按照您的命

令进行无线通信和数据分析处理，最后将二者之间的通信情况通过变量/寄存器告知您。

有关本功能的更多信息参见《T10L 电台信道编程手册》的“辅助功能”章的“信道通信测试”节部分。

#### 5.2.4 天线

**注意：**T10L 无线数传电台通信时，必须要接天线，否则会烧毁射频功放！

##### ➤ 天线高度对距离的影响

天线的高度对通信距离也有很大的影响。一般来说天线的高度越高通信距离越远。在城区有时将天线高度提高 5 米，比将功率提高 1 倍对增大距离的影响还大。但有时天线架高所花费的费用也较大。在有些工程中天线架高的费用超过无线通信设备费用也是正常现象。



##### ➤ 天线增益

天线的增益对通信距离有很大的影响。一般来说天线的增益越大通信距离越远。下面列出了几种常用的天线的增益及适用范围。

吸盘天线：价格适中、安装方便、增益适中，适合于安装在移动车辆上，或吸附在金属物体上。

低增益全向天线：增益为 3.5dB，安装需有固定支架，适合远距离多点传输。

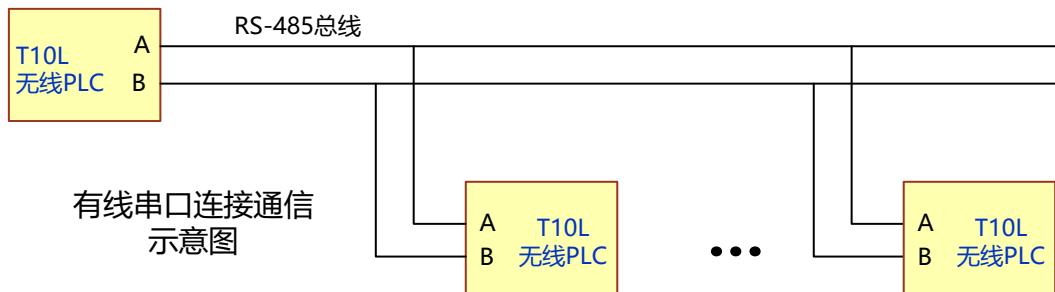
高增益全向天线：增益为 8.5dB，安装需有固定支架，适合远距离多点传输。

定向天线：增益很高，为 12dB，安装需有固定支架，适合远距离固定方向传输。

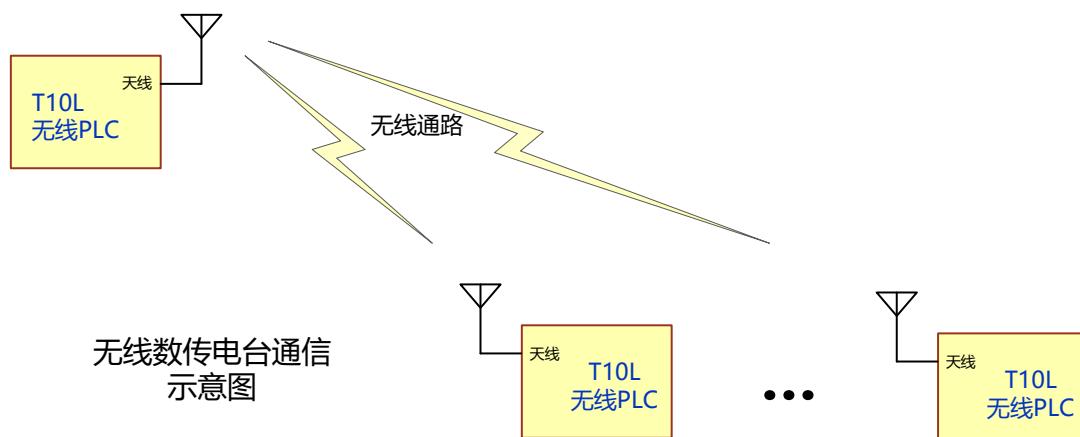
## 5.3 串口信道与无线电台信道的比较

### 5.3.1 通信架构相同

通常自动化控制系统采用点对多点的通信方式，在点对多点的通信方式中若用有线连接所有从设备连接在 RS-485 通信总线上。使用 T10L 的串口通信组网的连接示意图如下：

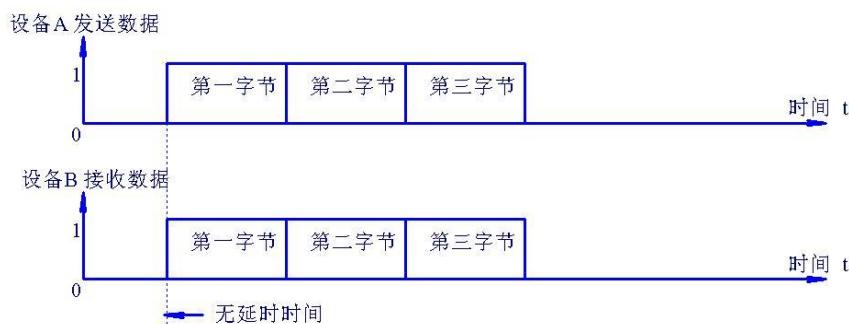


若用无线数传电台替代有线连接示意图如下，所有从设备与主设备的连接关系与有线连接一样均为总线连接关系。使用 T10L 的无线数传电台信道通信组网的连接示意图如下：



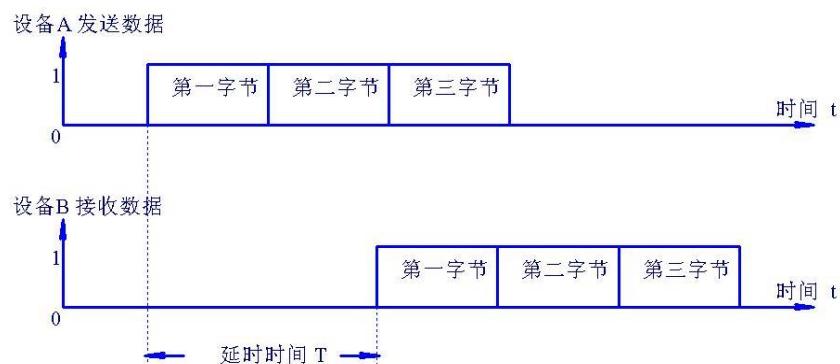
### 5.3.2 通信延时时间不同

如果是 T10L 无线 PLC 设备 A 通过串口发出数据，T10L 无线 PLC 设备 B 接收串口数据。有线连接时发端发出数据的时刻与收端收到数据的时刻无时间间隔。示意图如下



有线连接收发时间关系示意图

由于无线数传电台信道在发送数据时要进行收发转换及时钟同步等工作，无线通信时设备 A 发出数据的时刻与 B 设备收到数据的时刻有时间间隔。示意图如下：



无线连接收发时间关系示意图

T10L 无线 PLC 的延时时间为 46ms 左右。

### 5.3.3 全双工和半双的区别

有线连接时串口通信是全双工的

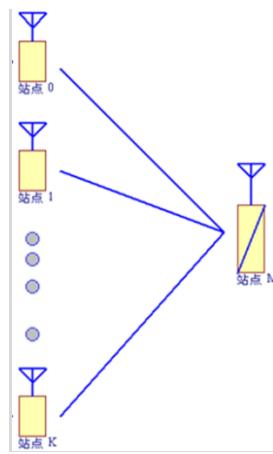
无线数传电台的通信是半双工的。既无线电台信道发射数据时不能接收无线电台信道数据，接收数据时不能发射无线电台信道数据。

## 6. 组建主从测控网络

### 6.1 主从网的基本概念与架构

远程测控系统中分布着许多数据采集和控制的站点。采集和控制数据要不断的在相关的站点间传送。数据的发起站点称为源站点，数据终止站点称为目的站点。通信的目的是在源站点和目的站点间传送采集数据和控制命令。在以后的描述中我们将这个通信过程统称为**数据采集**或**交换数据**。

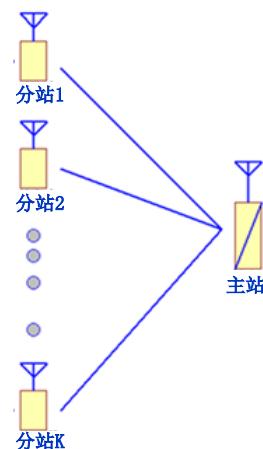
一个有代表性的远程无线测控系统的数据采集关系具有树形的拓扑结构。通过下面的例子来说明在无线测控系统中各站点间的关系和相关概念。



在这个例子中：站点 0 ~ 站点 K 要与站点 M 交换数据。站点 M 与站点 0 ~ 站点 K 构成了一个点对多点的数据采集系统。

在树形结构中如果某个站点与若干个下层站点交换数据则这个站点就叫主站。与这个主站交换数据的下层站点叫分站。如果把“点对多点”的点换成站点的话，应该描述成“主站对多分站”。

在这个例子中：站点 0 ~ 站点 K 均要与站点 M 交换数据，所以站点 M 是站点 0 ~ 站点 K 的主站。站点 0 ~ 站点 K 是站点 M 的分站。因此，替换以后的主从网的系统架构图如下所示：



无线 PLC 专注于远程测控，可充当测控网络中的从站，也可以充当主站，还可以两种方式同时运行（即当从站又当主站）。

无线 PLC 充当从站模式时，主站可以通过 MODBUS\_RTU 协议和 JammyBus 协议采集无线 PLC 的数据；

无线 PLC 充当主站模式时，无线 PLC 可以采集支持 MODBUS\_RTU 协议或 JammyBus 协议的设备从站。

有关无线 PLC 的 MODBUS\_RTU 协议内容详见《0089\_JM\_MOD 协议说明》，有 JammyBus 协议内容详见《0056\_JMBUS 无线测控系统通信协议》。下文仅仅描述无线 PLC 的组建主从测控网络的基本情况。

## 6.2 主站的构成

主站可以由电脑、无线 PLC 或者您的用户主站设备组成。

### 6.2.1 计算机做主站

计算机做主站时，主从测控系统的网络组成示意图如下所示：

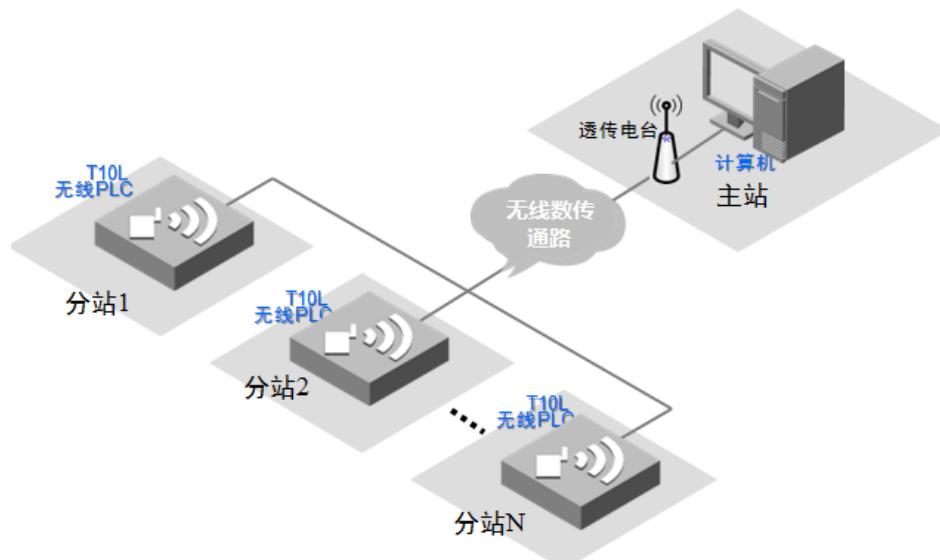


图 6-1 计算机做主站网络组成示意图

上图中，由于主站计算机不具备 430M 无线数传电台通信功能，因此使用“透传电台”模块做信道扩展，将串口信道转换成无线电台信道，当然您可以使用 T10L 无线 PLC 编程实现“透传电台”模块的功能，有关如果将 T10L 实现“透传电台”功能的编程见《T10L 电台信道编程手册》的附录“编程实例：透传电台”章节。

### 6.2.2 用户主站设备做主站

您可以用您的主站设备做主站，例如单片机加外围构成的主站产品等。用户主站设备做主站时，主从测控系统的网络组成示意图如下所示：

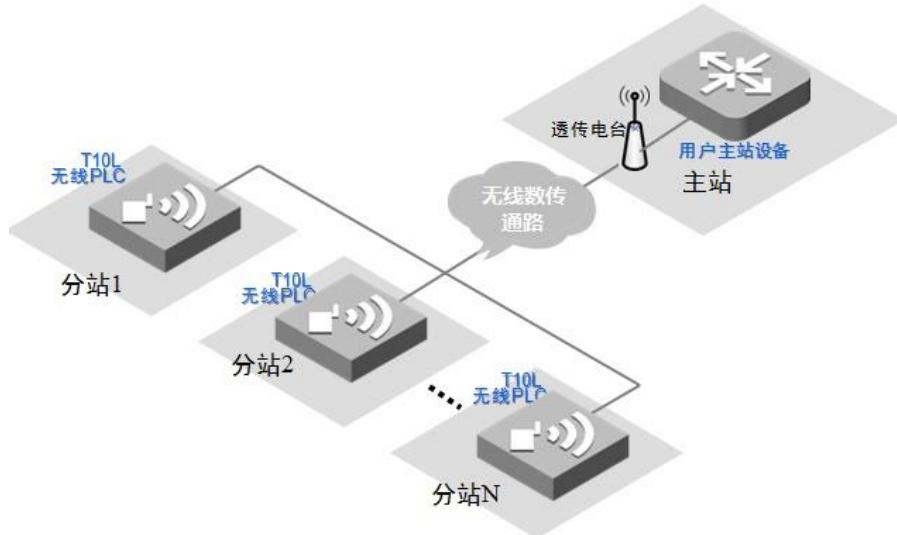


图 6-2 用户主站设备做主站网络组成示意图

用户主站设备做主站的网络组成与计算机做主站类似，同样，由于用户主站设备不具备 430M 无线数传电台通信功能，因此使用“透传电台”模块做信道扩展，也可以使用 T10L 无线 PLC 编程实现“透传电台”模块的功能。

### 6.2.3 PLC 做主站

无线 PLC 做主从测控网络的主站时，由于其内部集成了 JM 采集管理模块功能和无线信道，因此在不需要编程的情况下，只需要在 PLC 编程软件界面中设置需要采集的分站个数、采集分站的协议、采集的变量类型、采集周期以及采集到的变量内容映射在 T10L 自身变量/寄存器的位置。

有关无线 PLC 做主站的更多相关内容见《无线 PLC 主站采集管理使用手册》。本文仅仅介绍 PLC 做主站的基本情况。

#### ➤ 网络组成示意图

PLC 做主从测控网络的主站时，分站设备或者分站 PLC 做分节点。主站 PLC 会定期周期性地向网络下的各个分站进行通信和数据采集操作，网络系统组成示意图如下所示：

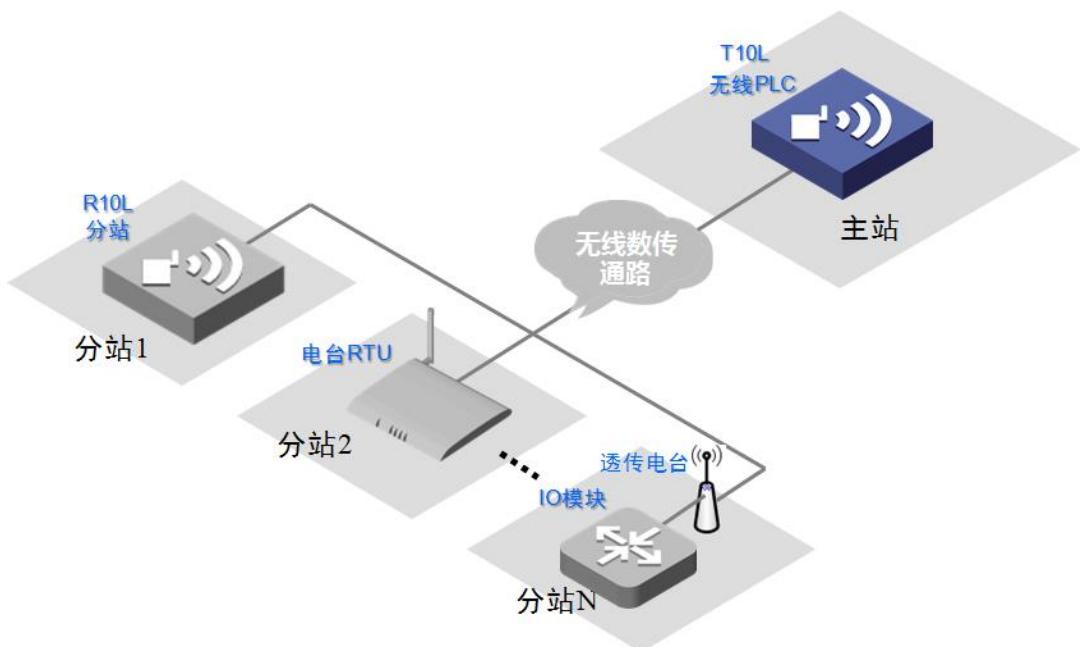


图 6-3T10L 做主站网络组成示意图

在上图所示的主从测控网络中，工作在主站模式(上图蓝色标识)的 T10L 通过无线数传通信，可以采集工作在分站模式的 T10L 无线 PLC，也可以采集 R10L 电台 RTU 模块，当然还可以采集通过“透传电台”连接的任何串口输入输出 IO 模块。

#### ➤ 分站状态映射

PLC 提供了主站采集管理模式，当用户开启了主站采集管理功能后，PLC 会定期（采集周期）按照设定的有线串口或无线数传电台信道去采集自身管理的分站输入输出 IO 的状态数据，然后将这些分站的数据映射在与之对应的系统变量区中（用户给每个分站设定的映射变量区），用户程序直接访问这些系统变量，就可以获得各分站当前现场设备的状态信息。

当需要控制某一分站的 IO 输出状态时，只需要在调用远程控制分站的系统函数/指令盒，剩下的事就由无线 PLC 全部完成。您不用关心它们是怎么组网的、是何时通过何种方式通信采集的等一系列有关采集管理有关的问题。

当分站通信故障， PLC 自身对应的分站状态映射变量会被置位。

通过这样的映射处理后，相当于把分站的 IO 状态转变成自身的通道的 IO 一样使用，而这个功能的实现您不用做任何编程工作。分站 IO 状态映射后的等效结果如下图所示：



图 6-4 分站 IO 状态映射原理图

## ➤ 参数设置

在使用无线 PLC 的主站采集管理之前，需用对采集管理的参数进行设置，这些系统参数是通过 PLC 编程软件软件设置完成的。参数操作界面如下图所示：

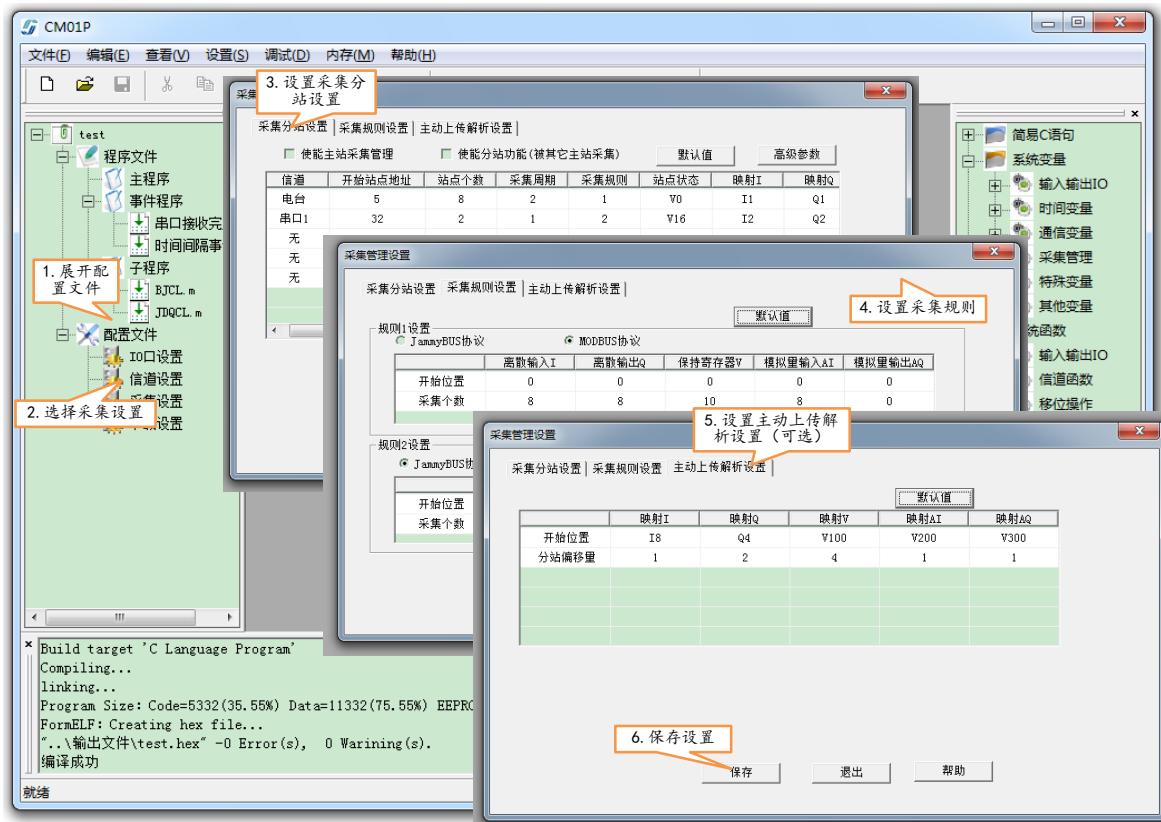


图 6-5 主站采集管理参数设置界面

## 6.3 PLC 做分站

无线 PLC 做主从测控网络的分站时，由于其内部集成了分站测控终端和无线信道，因此在不需要编程的情况下（设置一下分站地址），只需要将工程所需的传感器和执行机构等现场设备接入无线 PLC 就完成了对分站的构建。

PLC 做从站时，主站可以由电脑、PLC 或者您的主站产品组成。

### ➤ MODBUS 协议与变量关联关系

任何运行组态软件的电脑，用户编程设备等主站，都可通过 MODBU\_RTU 协议采集或控制 PLC 的 IO 输入输出通道状态。

MODBUS 功能码与无线 PLC 的 IO 信息（变量/寄存器）相关的关联关系如下表所示：

存储区名称	意义	功能码	起始偏移地址	数据类型	组态王偏移地址
离散输入存储区 S_IO[ ] / Ix.x	读离散输入 S_IO[ ] / Ix.x	2 (02H)	0 (0000H)	位 (1bit)	1xxxxx
	读离散输出 S_OUT[] / Qx.x	1 (01H)	0 (0000H)	位 (1bit)	0xxxxx
离散输出存储区 S_OUT[ ] / Qx.x	写单个离散输出	5 (05H)	0 (0000H)	位 (1bit)	0xxxxx
	写多个离散输出	15 (0FH)	0 (0000H)	位 (1bit)	例如 000001
字节输出存储区 S_VB[ ] / Vxx	读多个字节输出存储区	3 (03H)	10000 2710H	字(16bit)	31xxxx
	写单个字节输出存储区	6 (06H)	10000 2710H	字(16bit)	例如 310002 表示 S_VB[2]
	写多个字节输出存储区	16 (10H)	10000 2710H	字(16bit)	或 VB2
整数输入存储区 S_CUT[ ] / HCx	读整数输入存储区	4 (04H)	0 (0000H)	字节 (8bit)	30xxxx 例如：300001
实数输入存储区 S_VB[ ] / Vxx	读实数输入存储区	4 (04H)	30000 7530H	双字(32bit)	33xxxx 字序 HV1/2/3/4

上表中 S\_IO[ ] 表示 C 语言编程中的开关量输入寄存器，S\_IO[0] 表示开关量通道 0，S\_IO[1] 表示开关量通道 1，依次类推；Ix.x 表示梯形图编程中的开关量输入寄存器，I0.0 表示开关量通道 0，I0.1 表示开关量通道 1，依次类推。

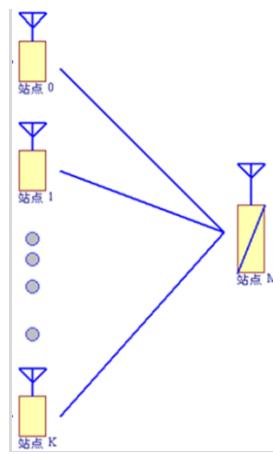
有关无线 PLC 做分站的更多内容见《无线 PLC 做分站功能使用手册》。

## 7. 组建主从测控网络

### 7.1 主从网的基本概念与架构

远程测控系统中分布着许多数据采集和控制的站点。采集和控制数据要不断的在相关的站点间传送。数据的发起站点称为源站点，数据终止站点称为目的站点。通信的目的是在源站点和目的站点间传送采集数据和控制命令。在以后的描述中我们将这个通信过程统称为**数据采集**或**交换数据**。

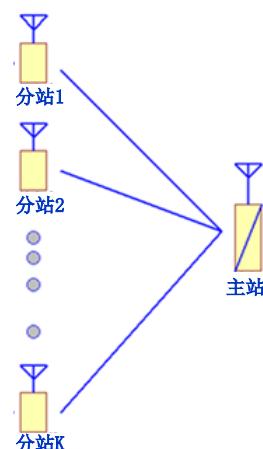
一个有代表性的远程无线测控系统的数据采集关系具有树形的拓扑结构。通过下面的例子来说明在无线测控系统中各站点间的关系和相关概念。



在这个例子中：站点 0 ~ 站点 K 要与站点 M 交换数据。站点 M 与站点 0 ~ 站点 K 构成了一个点对多点的数据采集系统。

在树形结构中如果某个站点与若干个下层站点交换数据则这个站点就叫主站。与这个主站交换数据的下层站点叫分站。如果把“点对多点”的点换成站点的话，应该描述成“主站对多分站”。

在这个例子中：站点 0 ~ 站点 K 均要与站点 M 交换数据，所以站点 M 是站点 0 ~ 站点 K 的主站。站点 0 ~ 站点 K 是站点 M 的分站。因此，替换以后的主从网的系统架构图如下所示：



无线 PLC 专注于远程测控，可充当测控网络中的从站，也可以充当主站，还可以两种方式同时运行（即当从站又当主站）。

无线 PLC 充当从站模式时，主站可以通过 MODBUS\_RTU 协议和 JammyBus 协议采集无线 PLC 的数据；

无线 PLC 充当主站模式时，无线 PLC 可以采集支持 MODBUS\_RTU 协议或 JammyBus 协议的设备从站。

有关无线 PLC 的 MODBUS\_RTU 协议内容详见《0089\_JM\_MOD 协议说明》，有 JammyBus 协议内容详见《0056\_JMBUS 无线测控系统通信协议》。下文仅仅描述无线 PLC 的组建主从测控网络的基本情况。

## 7.2 主站的构成

主站可以由电脑、无线 PLC 或者您的用户主站设备组成。

### 7.2.1 计算机做主站

计算机做主站时，主从测控系统的网络组成示意图如下所示：

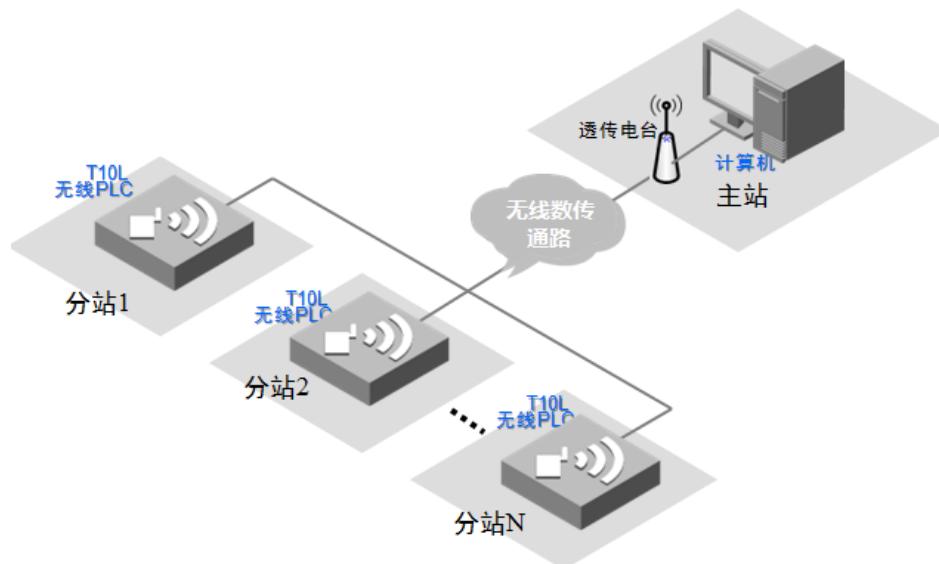


图 7-1 计算机做主站网络组成示意图

上图中，由于主站计算机不具备 430M 无线数传电台通信功能，因此使用“透传电台”模块做信道扩展，将串口信道转换成无线电台信道，当然您可以使用 T10L 无线 PLC 编程实现“透传电台”模块的功能，有关如果将 T10L 实现“透传电台”功能的编程见《T10L 电台信道编程手册》的附录“编程实例：透传电台”章节。

42

### 7.2.2 用户主站设备做主站

您可以用您的主站设备做主站，例如单片机加外围构成的主站产品等。用户主站设备做主站时，主从测控系统的网络组成示意图如下所示：

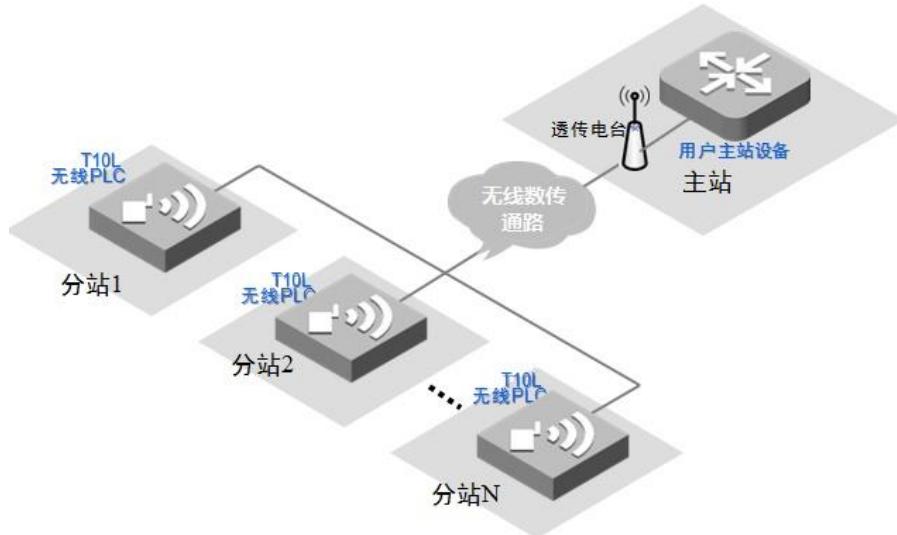


图 7-2 用户主站设备做主站网络组成示意图

用户主站设备做主站的网络组成与计算机做主站类似，同样，由于用户主站设备不具备 430M 无线数传电台通信功能，因此使用“透传电台”模块做信道扩展，也可以使用 T10L 无线 PLC 编程实现“透传电台”模块的功能。

### 7.2.3 PLC 做主站

无线 PLC 做主从测控网络的主站时，由于其内部集成了 JM 采集管理模块功能和无线信道，因此在不需要编程的情况下，只需要在 PLC 编程软件界面中设置需要采集的分站个数、采集分站的协议、采集的变量类型、采集周期以及采集到的变量内容映射在 T10L 自身变量/寄存器的位置。

有关无线 PLC 做主站的更多相关内容见《无线 PLC 主站采集管理使用手册》。本文仅仅介绍 PLC 做主站的基本情况。

#### ➤ 网络组成示意图

PLC 做主从测控网络的主站时，分站设备或者分站 PLC 做分节点。主站 PLC 会定期周期性地向网络下的各个分站进行通信和数据采集操作，网络系统组成示意图如下所示：

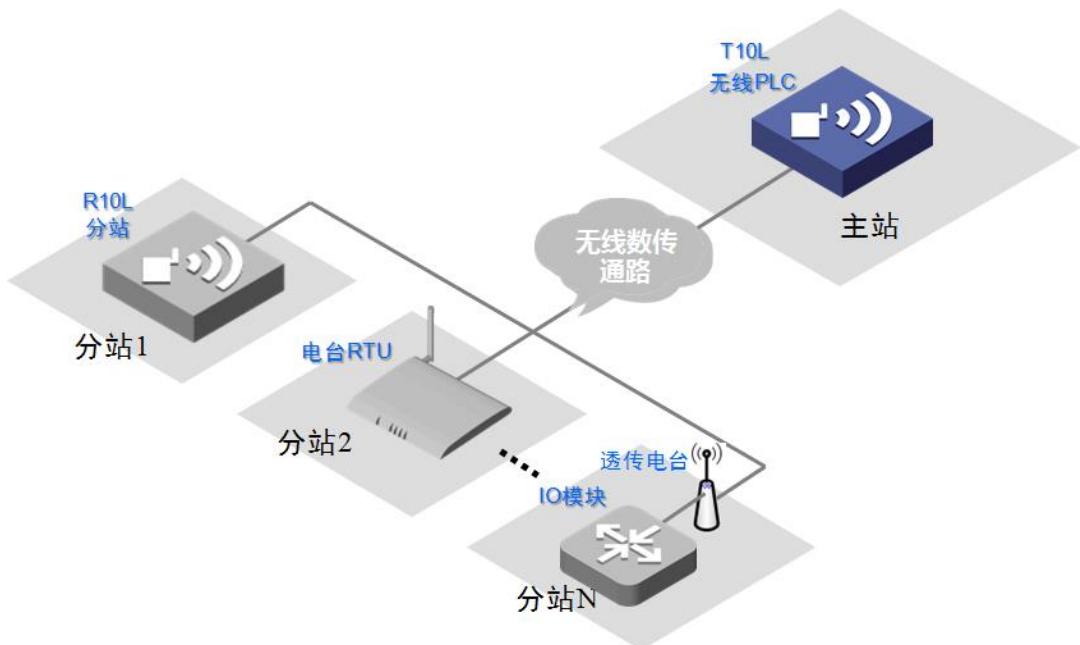


图 7-3T10L 做主站网络组成示意图

在上图所示的主从测控网络中，工作在主站模式(上图蓝色标识)的 T10L 通过无线数传通信，可以采集工作在分站模式的 T10L 无线 PLC，也可以采集 R10L 电台 RTU 模块，当然还可以采集通过“透传电台”连接的任何串口输入输出 IO 模块。

#### ➤ 分站状态映射

PLC 提供了主站采集管理模式，当用户开启了主站采集管理功能后，PLC 会定期（采集周期）按照设定的有线串口或无线数传电台信道去采集自身管理的分站输入输出 IO 的状态数据，然后将这些分站的数据映射在与之对应的系统变量区中（用户给每个分站设定的映射变量区），用户程序直接访问这些系统变量，就可以获得各分站当前现场设备的状态信息。

当需要控制某一分站的 IO 输出状态时，只需要在调用远程控制分站的系统函数/指令盒，剩下的事就由无线 PLC 全部完成。您不用关心它们是怎么组网的、是何时通过何种方式通信采集的等一系列有关采集管理有关的问题。

当分站通信故障，PLC 自身对应的分站状态映射变量会被置位。

通过这样的映射处理后，相当于把分站的 IO 状态转变成自身的通道的 IO 一样使用，而这个功能的实现您不用做任何编程工作。分站 IO 状态映射后的等效结果如下图所示：



图 7-4 分站 IO 状态映射原理图

## ➤ 参数设置

在使用无线 PLC 的主站采集管理之前，需用对采集管理的参数进行设置，这些系统参数是通过 PLC 编程软件设置完成的。参数操作界面如下图所示：

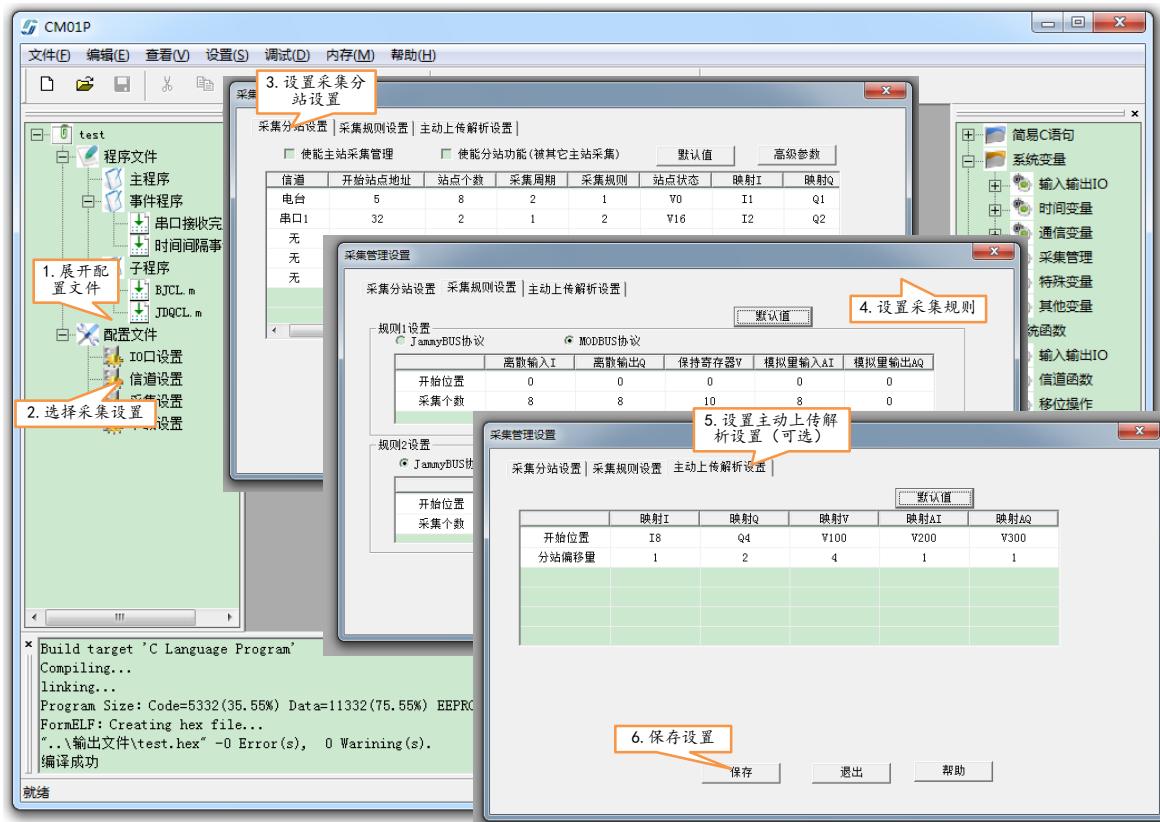


图 7-5 主站采集管理参数设置界面

## 7.3 PLC 做分站

无线 PLC 做主从测控网络的分站时，由于其内部集成了分站测控终端和无线信道，因此在不需要编程的情况下（设置一下分站地址），只需要将工程所需的传感器和执行机构等现场设备接入无线 PLC 就完成了对分站的构建。

PLC 做从站时，主站可以由电脑、PLC 或者您的主站产品组成。

### ➤ MODBUS 协议与变量关联关系

任何运行组态软件的电脑，用户编程设备等主站，都可通过 MODBU\_RTU 协议采集或控制 PLC 的 IO 输入输出通道状态。

MODBUS 功能码与无线 PLC 的 IO 信息（变量/寄存器）相关的关联关系如下表所示：

存储区名称	意义	功能码	起始偏移地址	数据类型	组态王偏移地址
离散输入存储区 S_IO[ ] / Ix.x	读离散输入 S_IO[ ] / Ix.x	2 (02H)	0 (0000H)	位 (1bit)	1xxxxx
	读离散输出 S_OUT[] / Qx.x	1 (01H)	0 (0000H)	位 (1bit)	0xxxxx
离散输出存储区 S_OUT[ ] / Qx.x	写单个离散输出	5 (05H)	0 (0000H)	位 (1bit)	0xxxxx
	写多个离散输出	15 (0FH)	0 (0000H)	位 (1bit)	例如 000001
字节输出存储区 S_VB[ ] / Vxx	读多个字节输出存储区	3 (03H)	10000 2710H	字(16bit)	31xxxx
	写单个字节输出存储区	6 (06H)	10000 2710H	字(16bit)	例如 310002 表示 S_VB[2]
	写多个字节输出存储区	16 (10H)	10000 2710H	字(16bit)	或 VB2
整数输入存储区 S_CUT[ ] / HCx	读整数输入存储区	4 (04H)	0 (0000H)	字节 (8bit)	30xxxx 例如：300001
实数输入存储区 S_VB[ ] / Vxx	读实数输入存储区	4 (04H)	30000 7530H	双字(32bit)	33xxxx 字序 HV1/2/3/4

上表中 S\_IO[ ] 表示 C 语言编程中的开关量输入寄存器，S\_IO[0] 表示开关量通道 0，S\_IO[1] 表示开关量通道 1，依次类推；Ix.x 表示梯形图编程中的开关量输入寄存器，I0.0 表示开关量通道 0，I0.1 表示开关量同 1，依次类推。

有关无线 PLC 做分站的更多内容见《无线 PLC 做分站功能使用手册》。

## 7.4 工程实例

### 7.4.1 项目需求

山脚有一水泵泵站向不同山顶上的两口消防池分别供水（一个山顶一个消防池），泵站与消防池的距离大于 2.5KM，消防池的池深 5 米，当消防池的水位低于 0.8 米时，山脚的水泵就需要向消防池注水，当水位高于 4.5 米时，停止注水。

为了安全性考虑防止消防池水位溢出，泵站与消防池通信故障后，不向消防池注水；液位传感器故障后，也不向消防池注水。



图 7-6 项目模型示意图

### 7.4.2 方案选择

整个系统采用 430M 无线数传电台信道通信，山脚泵站需要控制两路开关量输出信号，需要采集山顶消防池的液位数据并做逻辑处理，因此采用 T10L 无线 PLC，让其工作在主站模式下。

山顶消防池需要 430M 无线数传电台信道通信，也需要采集 1 路 4-20mA 电流的水位信号，因此采用 T10L 无线 PLC，让其工作在从站模式下，由于山顶消防池没有逻辑处理，因此山顶 T10L 无需编程。

**主站（山脚水泵泵站）：T10L 无线 PLC（主站模式）+ 2 台水泵**

**从站（山顶消防池）：T10L 无线 PLC（主站模式）+ 4-20mA 液位传感器**

### 7.4.3 参数设置

#### ➤ 分站设置

将分站 T10L 无线信道设置在 430MHz, 身份地址设置成 1 和 2, 第一路输入通道设置成 0-20mA 模拟量档位, 如下图所示:

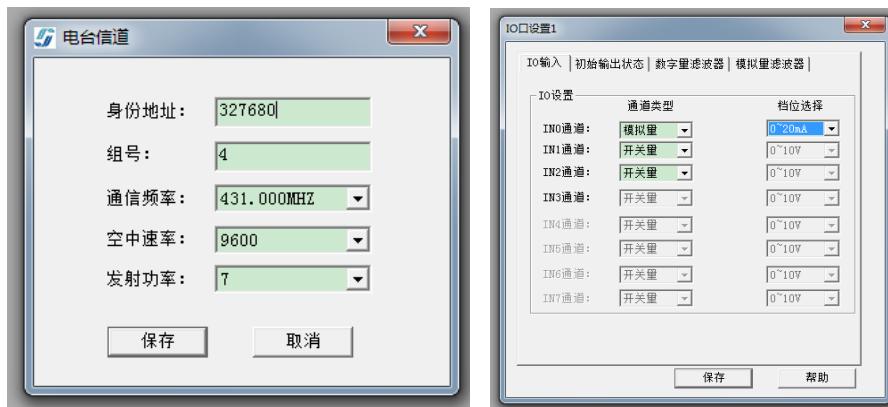


图 7-7 示例工程分站参数设置界面

#### ➤ 主站设置

将主站 T10L 无线信道设置在 430MHz, 身份地址设置成 3(或者其他), 开启主站采集管理功能, 如下图所示: (使用 MODBUS 协议, 每隔 1 秒采集分站 1 和分站 2 的模拟量输入通道 0 的数据)

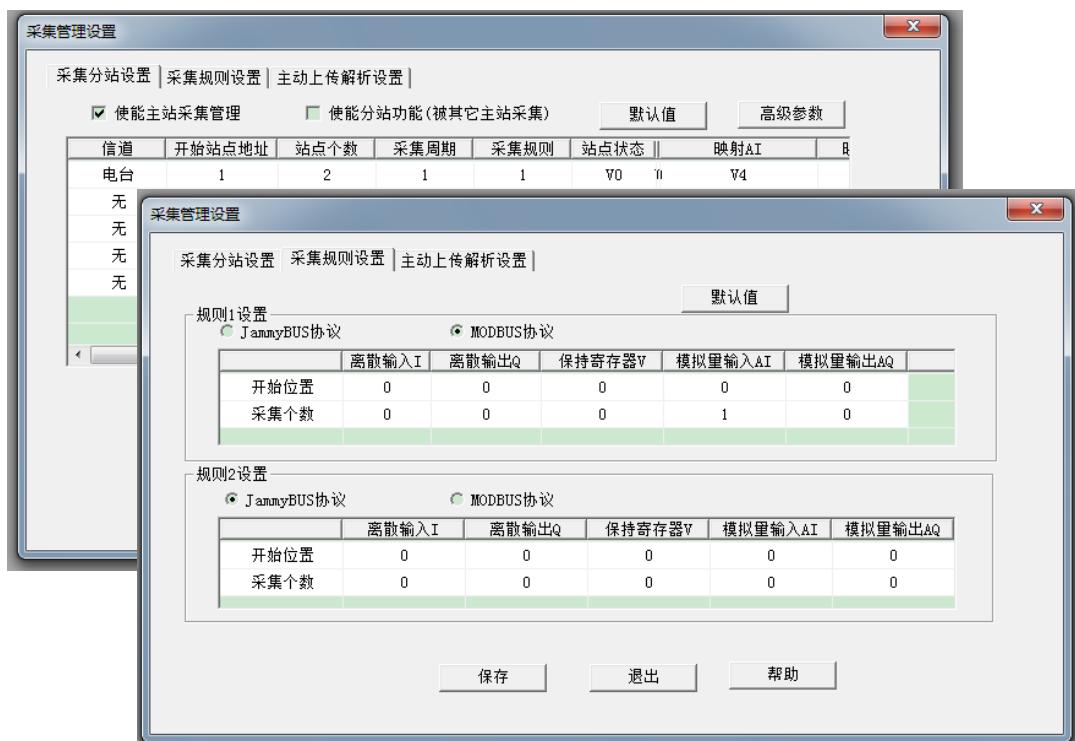


图 7-8 示例工程主站参数设置界面

映射关系：分站 1 通信（故障）状态为 V0 (BIT7)，分站 2 通信（故障）状态为 V2 (BIT7)；分站 1 和分站 2 的液位状态分别为 VD4 和 VD8。

#### 7.4.4 程序设计

程序中可以将 4-20mA 的电流信号通过公式转换成实际的液位信号，也可以将需要开启和关闭水泵的液位信号转换成电流信号。为了程序的高效性，我们采用第二种将控制泵启停的液位信号转换成电流信号：4.5 米液位转换成 19.5mA, 0.8 米液位转换成 6.56mA。

采集管理中通信信道状态有一个 16 位的变量表示，其中 BIT7 表示站点通信故障，当出现站点通信故障时，BIT7 位为 1，例如本例中，V0.7 代表这分站 1 的通信状态，V2.7 表示分站 2 的通信状态。

#### ➤ 程序流程图

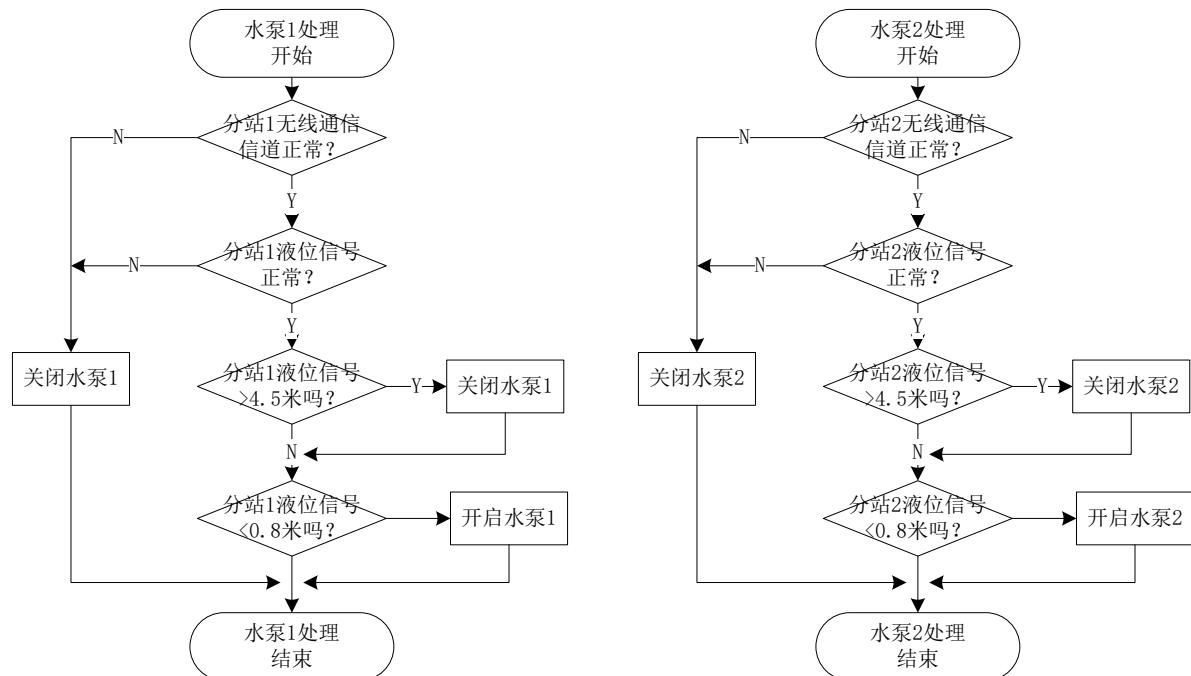


图 7-9 主站程序处理流程图

## ➤ C语言程序

示例：水泵控制主站程序-1	
	该程序代码在主程序（main.c）文件中。
1.	float site1,site2;//用于转换成浮点数
2.	/*水泵 1 处理*****/
3.	if(s_vb[0]&0x80)//分站 1 通信故障
4.	{
5.	S_OUT[0]=0;//关闭水泵 1
6.	}
7.	else
8.	{
9.	fMemcpy(site1,S_VB[4]);//将分站 1 的电流转换成浮点数
10.	if(site1 < 4.0)//电流小于 4mA,说明液位传感器坏了
11.	{
12.	S_OUT[0]=0;//关闭水泵 1
13.	}
14.	else
15.	{
16.	if(site1 > 19.5)//电流大于 19.5mA (4.5 米) ,关闭泵
17.	{
18.	S_OUT[0]=0;//关闭水泵 1
19.	}
20.	if(site1 < 6.56)//电流大于 6.56mA (0.8 米) ,抽水
21.	{
22.	S_OUT[0]=1;//开启水泵 1
23.	}
24.	}
25.	}
26.	/*水泵 2 处理与水泵 1 基本一样，只是将变量名称更换*****/
27.	...

图 7-10 主站程序 C 语言源码

➤ 梯形图程序

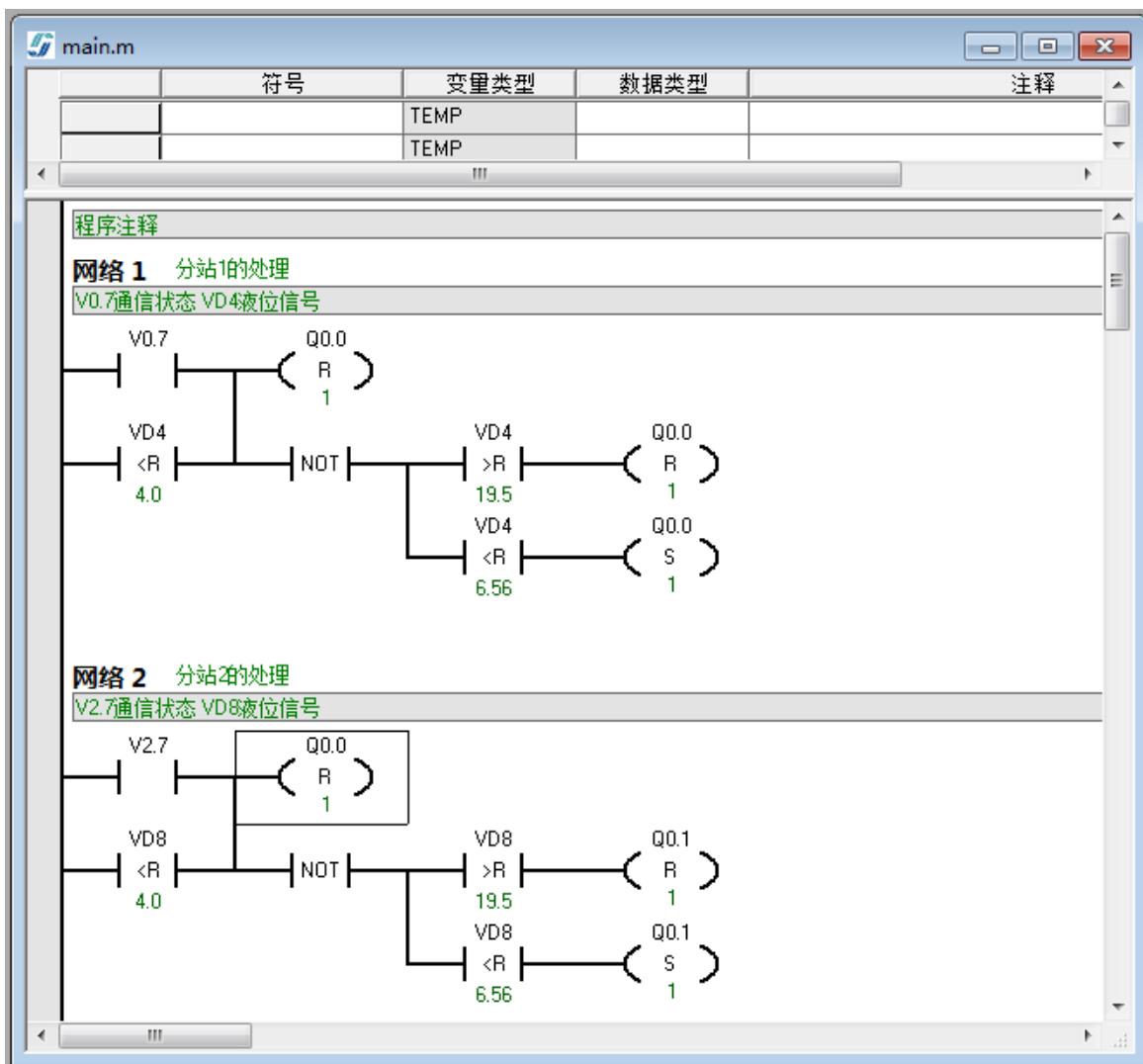


图 7-11 主站程序梯形图源码

## 8. 附录

### 8.1 相关文档及阅读指南

PLC 用户手册文档依据独立的功能拆分成多个文档，这些多个文档分成两大类：PLC 公共文档和具体 PLC 型号专有文档(xx 型无线 PLC 产品说明、xx 型 xx 信道编程使用手册)。如下表所示：

文档类型	文档名称	内容描述
产品专有 文档	T32U-PLC 产品说明	描述这个产品的外观尺寸、性能指标、通信连接等产品信息
	T32U-PLC 信道编程手册	描述本产品的独有信道相关编程的内容
无线 PLC 公共文档	CM03P 开发环境使用手册	描述无线 PLC 开发环境 CM03P 的使用相关的内容
	无线 PLC 用户编程手册-C 语言	描述无线 PLC 产品的 C 语言编程
	无线 PLC 做分站功能使用手册	描述无线 PLC 做分站时的使用相关内容
	0089_JM_MOD 协议说明	描述无线 PLC 产品的 MODBUS_RTU 协议
	0056_JMBUS 无线测控系统通信协议	描述无线 PLC 产品的 MODBUS_RTU 协议

#### 阅读对象

如果您之前使用过我公司的 PLC 产品，熟悉无线 PLC 的开发环境、编程和过程，当您需要使用其他型号的无线 PLC 产品时，只需要查看《xx 型无线 PLC 产品说明》和《xx 型无线信道编程使用手册》即可。

如果您之前使用过西门子公司的 PLC(例如 S7-200 等)，当您需要使用我公司的无线 PLC 产品时，查看《CM03P 开发环境使用手册》这个公共文档和这个产品专有的《T32U 无线 PLC 产品说明》和《T32U-PLC 信道编程手册》文档。

如果您之前没有接触过 PLC 产品，那么需求查看上述描述的所有文档。

## 8.2 版权声明

北京捷麦顺驰科技有限公司版权所有，并保留对本手册及本声明的最终解释权和修改权。

本手册的版权归北京捷麦顺驰科技有限公司所有。未得到北京捷麦顺驰科技有限公司的书面许可，任何人不得以任何方式或形式对本手册内的任何部分进行复制、摘录、备份、修改、传播、翻译成其它语言、将其全部或部分用于商业用途。

## 8.3 免责声明

本手册依据现有信息制作，其内容如有更改，恕不另行通知。

北京捷麦顺驰科技有限公司在编写该手册的时候已尽最大努力保证其内容准确可靠，但不对本手册中的遗漏、不准确或印刷错误导致的损失和损害承担责任。

我们会经常对手册中的数据进行检查，并在后续的版本中进行必要的更正。欢迎您提出宝贵意见。

## 8.4 技术支持

北京捷麦顺驰科技有限公司建立了以总部技术支持中心、区域技术支持中心和本地技术支持中心为主体的完善的服务体系，并提供电话热线服务。

您在产品使用过程中遇到问题时可随时与北京捷麦顺驰科技有限公司技术支持服务热线联系。

此外，您还可以通过北京捷麦顺驰科技有限公司网站及时了解最新产品动态，以及下载需要的技术文档。

### 北京捷麦顺驰科技有限公司

地址：北京市丰台区菜户营甲88号1B号楼2503室

邮编：100054

电话：010-63331036

传真：010-63331036

E-mail：support@T50rtu.com

网站：<http://www.T50rtu.com>

## 8.5 变更历程

变更时间	版本	变更内容	其它
2017-04-13	V1.0	设立	作者: 黄勰
2017-05-30	V1.1	更新 SM 寄存器的表述	作者: 黄勰
2018-07-23	V1.2	修改产品图片	作者: WZN
2018-09-14	V1.3	修改地址, 电传	作者: 高艳芳